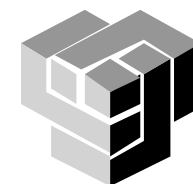


# РЕШАВАНЕ НА ИНЖЕНЕРНИ ЗАДАЧИ С МАТЛАВ И SIMULINK

[dimitrova@tu-sofia.bg](mailto:dimitrova@tu-sofia.bg)  
[pct.tu-sofia.bg/dd/pik3](http://pct.tu-sofia.bg/dd/pik3)



# ЧИСЛЕНО ИНТЕГРИРАНЕ



# Числено интегриране

## ● Определен интеграл

$$q = \int_a^b f(x) dx$$

● Числено интегриране - изчисляване на площта под графиката на функцията дефинирана в ограничен интервал

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) = F(b) - F(a)$$



## Функции за числено интегриране

- `trapz()` – метод на трапеците
- `quad()` – метод на Симпсън
- `quadl()` - метод на Лобато



## Функции за числено интегриране

```
>> x=0:0.1:2*pi;
```

```
>> y=sin(x);
```

```
>> trapz(x,y)
```

```
ans =
```

```
1.9835
```

```
>> x=0:0.05:2*pi;
```

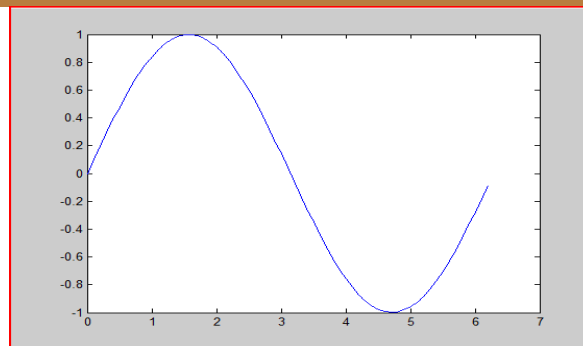
```
>> y=sin(x);
```

```
>> trapz(x,y)
```

```
ans =
```

```
5.5047e-004
```

$$\int_0^{2\pi} \sin(x) dx$$



по-малки трапеци

по-голяма точност



## Функции за числено интегриране

● `quad('f',a,b)` – изчислява определен интеграл от  $f(x)$  от  $a$  до  $b$  с относителна грешка **1e-6**

■ 'f' – символен низ, съдържащ името на функцията

● `quad('f',a,b,tol)` – интегрира, докато се достигне зададена грешка `tol`

■ подразбиращи се `tol` и `trace` се предават в празна матрица `[]`

● `quad('f',a,b,tol,trace)`

■ `trace` - при ненулева стойност на `trace` се извеждат междинни данни от процеса на интегриране

● `quad('f',a,b,tol,trace,p1,p2,...)` – позволява директно предаване на параметрите  $p_1, p_2, \dots$  към функцията  $f(x, p_1, p_2, \dots)$



## Функции за числено интегриране

```
>> quad('sin',0,2*pi,1e-6)
```

```
ans =
```

```
0
```

```
>> quadl('sin',0,2*pi,1e-6)
```

```
ans =
```

```
1.7588e-016
```

ПО-ГОЛЯМА ТОЧНОСТ



## Приложение

$$\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$$

## Изчисление на $\pi$

function  $y=p(x)$

$y=4./(1.+x.^2);$

»  $q=quad('p',0,1);$

»  $q$

$q =$

3.1416





## Приложение за анализ на променлив ток

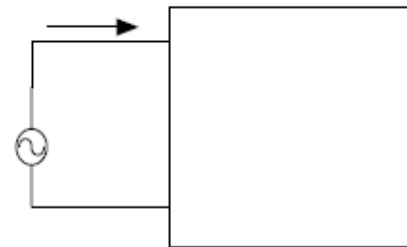
- Ако  $u(t)$  и  $i(t)$  са периодични сигнали с период  $T$ ,  
 $p(t) = u(t) i(t)$  – мощност

$$U_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt} \quad - \text{ефективна стойност на напрежението}$$

$$I_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt} \quad - \text{ефективна стойност на тока}$$

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt \quad - \text{средна мощност}$$

$$pf = \frac{P}{U_{eff} I_{eff}} \quad - \text{фактор на мощността}$$



**Ако  $u(t)$  и  $i(t)$  са синусоидални:**

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$$

**То:**

$$U_{\text{eff}} = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$$

$$I_{\text{eff}} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

$$P = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \cos(\varphi_u - \varphi_i)$$

$$pf = \cos(\varphi_u - \varphi_i)$$

$$Q = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \sin(\varphi_u - \varphi_i) \quad \text{– реактивна мощност}$$

$$S = P + jQ$$

$$S = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} [\cos(\varphi_u - \varphi_i) + j \sin(\varphi_u - \varphi_i)] \quad \text{– комплексна мощност}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} \quad \text{– кръгова честота}$$

$$\alpha^\circ \Rightarrow \frac{\alpha\pi}{180} [\text{rad}] \quad \text{– преобразуване на ъгъл от градуси в радиани}$$



## Решаване с MatLab

● Аналитично и числено изчисляване на средната мощност, ефективните стойности на напрежението и тока, фактора на мощността, ако

- $u(t) = 10\cos(120\pi t + 60^\circ)$

- $i(t) = 6\cos(120\pi t + 30^\circ)$



## Функции

### voltage.m

```
function u2=voltage(t)
u2=(10*cos(120*pi*t+60*pi/180)).^2;
```

$$u_2(t) = (10\cos(120\pi t + 60^\circ))^2$$

### current.m

```
function i2=current(t)
i2=(6*cos(120*pi*t+30*pi/180)).^2;
```

$$i_2(t) = (6\cos(120\pi t + 30^\circ))^2$$

### power\_average.m

```
function p=power_average(t)
i=6*cos(120*pi*t+30.0*pi/180);
u=10*cos(120*pi*t+60.0*pi/180);
p=i.*u;
```

$$p(t) = u(t)i(t)$$



```
w=120*pi; % кръгова честота
T=2*pi/w; % период на синусоидата
```

### % Числено решение

```
a=0; % долна граница на интеграла
b=T; % горна граница на интеграла
u=quad('voltage',a,b);
Ueff=sqrt(u/T);
i=quad('current',a,b);
leff=sqrt(i/T);
p=quad('power_average',a,b);
P=p/T;
pf=P/(Ueff*leff);
```

### % Аналитично решение

```
Ueffa=10/sqrt(2);
leffa=6/sqrt(2);
Pa=Ueffa*leffa*cos(30*pi/180);
pfa=cos(30*pi/180);
```

### % Извеждане на резултатите

```
disp('Ueff'),disp(Ueff),disp(Ueffa);
disp('leff'),disp(leff), disp(leffa);
disp('P'), disp(P),disp(Pa);
disp('pf'),disp(pf),disp(pfa);
```



Результати:

$U_{eff}$

7.0711

7.0711

$I_{eff}$

4.2426

4.2426

$P$

25.9808

25.9808

$pf$

0.8660

0.8660



# ЧИСЛЕНО РЕШАВАНЕ НА ДИФЕРЕНЦИАЛНИ УРАВНЕНИЯ



# Дирефенциране

## ● Дирефенциране на функция

- изследване на графиката на функцията в различни точки
- описание на наклона на функцията
- чувствително на изменения

**diff(f)** Връща  $\frac{df}{dx}$ ,  $x$  е подразбиращата се символна променлива

**diff(f,n)** Връща  $\frac{d^n f}{dx^n}$ ,  $x$  е подразбиращата се символна променлива

**diff(f,x,n)** Връща  $\frac{d^n f}{dx^n}$ ,  $x$  е явно зададена символна променлива

## ● Приложимост на числено диференциране

- не е подходящо за изследване на експериментални данни
- може да се замени с метода на най-малките квадрати





## Метод на най-малките квадрати

1. Методът се прилага за намиране на подходящата крива, за която сумата на квадратите на разликите между наблюдаваните и теоретичните стойности е най-малка
2. Търси се резултатният **ПОЛИНОМ**

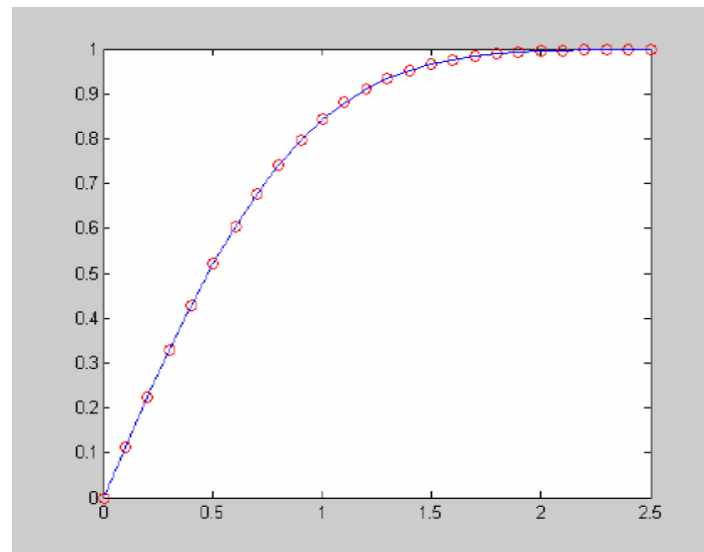
$$P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x^1$$



# Апроксимиране с полиноми

●  $p = \text{polyfit}(x, y, n)$

- $x, y$  – данните, които се апроксимират
- $n$  – степен на полинома
- $p$  – вектор-ред с дължина  $n+1$ , съдържа коефициентите на полинома в намаляващ ред, който апроксимира  $p(x(i))$  към  $y(i)$



## Приложение

```
» x=0:0.1:1;
```

```
» y=[-0.447 1.978 3.28 6.16 7.08 7.34 7.66 9.56 9.48 9.30 11.2];
```

```
% полином от 2 степен
```

```
» p=polyfit(x,y,2)
```

```
p =
```

```
-9.8108 20.1293 -0.0317
```

```
%производна на полинома
```

```
» pd=polyder(p)
```

```
pd =
```

```
-19.6217 20.1293
```

```
%стойност на полинома за x=0.5
```

```
» slope_of_p=polyval(pd,0.5)
```

```
slope_of_p =
```

```
10.3185
```



## Приложение за изследване на променлив ток

### Комплексна форма на напреженията и токовете

$$z = x + jy = A \cos(\theta) + jA \sin(\theta) = Ae^{j\theta} = \operatorname{Re}(z) + j\operatorname{Im}(z)$$

$$A = \sqrt{x^2 + y^2} \quad - \text{амплитуда}$$

$$\theta = \operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right) \quad - \text{начална фаза}$$

**Ако**  $u(t) = U_m e^{\sigma t} \cos(\omega t + \varphi)$  , **то**  $u(t) = \operatorname{Re}(\dot{U})$  ,

$\dot{U}$  – **комплексно напрежение.**

$$u(t) = U_m e^{\sigma t} \cos(\omega t + \varphi) \leftrightarrow \dot{U} = U_m e^{\sigma t} e^{j(\omega t + \varphi)} = U_m e^{j\varphi} e^{(\sigma + j\omega)t}$$

$$U = U_m e^{j\varphi} \quad - \text{комплексна амплитуда на напрежението}$$

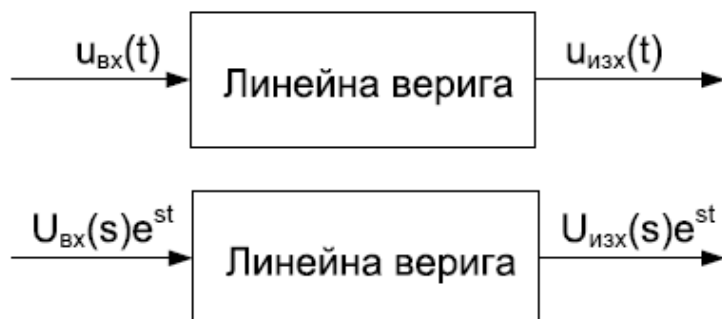
$$s = \sigma + j\omega \quad - \text{комплексна честота}$$

**Ако**  $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi)$  **е напълно синусоидално,**

$$s = j\omega$$



# Предавателна функция



**Комплексно честотно  
представяне**

$$H(s) = \frac{U_{\text{изх}}}{U_{\text{вх}}} = \frac{b_m s^m + b_{m-1} s^{m-1} + \dots + b_1 s + b_0}{a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_1 s + a_0} \quad \text{– предавателна функция}$$

$$H(s) = \frac{k(s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_m)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)}$$

– **разлагане на множители**

$k$  – **константа**

$z_1, z_2, \dots, z_m$  – **нули**

$p_1, p_2, \dots, p_n$  – **полюси**

$$H(s) = \frac{r_1}{s - p_1} + \frac{r_2}{s - p_2} + \dots + \frac{r_n}{s - p_n} + k(s) \quad \text{– дробни части}$$

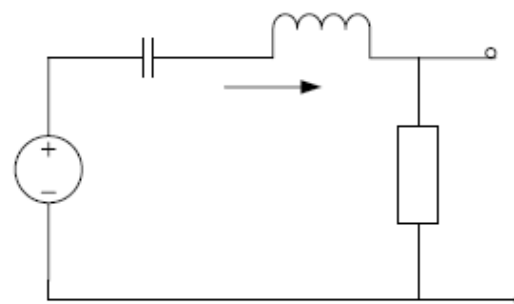


## Пример

# RLC верига

$$H(s) = \frac{u_{\text{изх}}(t)}{u_{\text{вх}}(t)} = \frac{i(t)R}{u_{\text{вх}}(t)} = \frac{u_{\text{вх}}(t)R}{Z_{\text{екв}} u_{\text{вх}}(t)}$$

$$H(s) = \frac{R}{R + sL + \frac{1}{sC}} = \frac{sRC}{sRC + s^2LC + 1}$$



$$u_{\text{вх}}(t) = 10e^{-3t} \cos(2t + 40^\circ)$$

$$H(s) = \frac{s \frac{R}{L}}{s^2 + s \frac{R}{L} + \frac{1}{LC}} - \text{предавателна функция}$$

$$u_{\text{вх}}(t) = 10e^{-3t} \cos(2t + 40^\circ) \Rightarrow \text{комплексна честота } s = -3 + j2$$

$$U_{\text{вх}} = U_{\text{вх}m} e^{j\varphi} = 10e^{j\frac{40\pi}{180}} - \text{комплексна амплитуда на входното напрежение}$$

$$U_{\text{изх}} = U_{\text{вх}} H(s) \Big|_{s=-2+j2} = U_m e^{j\varphi} - \text{комплексна амплитуда на изходното напрежение}$$



## Изчисляване на предавателната функция

$$\frac{B(s)}{A(s)} = \frac{R(1)}{s - P(1)} + \frac{R(2)}{s - P(2)} + \dots + \frac{R(n)}{s - P(n)} + K(s)$$

### ● $[R, P, K] = \text{residue}(B, A)$

- num – вектор-ред, съдържа коефициентите на полинома-числител в намаляващ ред
- den – вектор-ред, съдържа коефициентите на полинома-знаменател в намаляващ ред
- r – вектор-стълб, съдържа остатъците от частното на num и den
- p – вектор-стълб, съдържа полюсите
- k – вектор-ред, съдържа директните изрази



## Решение в MatLab

```
R=10;L=10e-3;C=100e-6;  
% Разлагане на множители на  
% предавателната функция  
num=[R/L 0];  
den=[1 R/L 1/(L*C)];  
z=roots(num); % нули  
p=roots(den); % полюси  
% изчислените величини  
disp('z'),disp(z);  
disp('p'),disp(p);  
% разлагане на дроби на  
% предавателната функция  
[r,p,k]=residue(num,den);  
disp('r'),disp(r), disp('p'),disp(p);  
disp('k'),disp(k);
```

```
% Стойност на предавателната  
% функция при дадена  
% комплексна честота s  
s=-3+j*2;  
n=polyval(num,s);  
d=polyval(den,s);  
% Изходно напрежение  
% комплексна амплитуда  
Uout=10*exp(j*40*pi/180)*n/d;  
% амплитуда  
Um=abs(Uout);  
% начална фаза в градуси  
fi=angle(Uout)*180/pi;  
disp('Um'), disp(Um);  
disp('fi'),disp(fi);
```





# Результати

z

0

p

1.0e+002 \*

-5.0000 + 8.6603i

-5.0000 - 8.6603i

$$H(s) = \frac{s}{[s - 100(-5 + j8.66)] [s - 100(-5 - j8.66)]}$$

r

1.0e+002 \*

5.0000 + 2.8868i

5.0000 - 2.8868i

$$H(s) = \frac{100(5 + j2.8868)}{s - 100(-5 + j8.66)} + \frac{100(5 - j2.8868)}{s - 100(-5 - j8.66)}$$

p

1.0e+002 \*

-5.0000 + 8.6603i

-5.0000 - 8.6603i

k

Um

0.0362

$$U_m = 0.0362V, \varphi = -173.8043^\circ;$$

fi

-173.8043

$$u_{u3X}(t) = 0.0362e^{-3t} \cos(2t - 173.8043^\circ)$$



# Диференциални уравнения

## ● Числено решаване на обикновени диференциални уравнения

- не всички имат аналитични решения
- нелинейните

## ● Представяне

- като система от уравнения от 1 ред

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

## ● Подход

- разбиват се в малки сегменти от време, стъпки  $h$
- търси се числено решение за сегмента
- има грешки, които зависят от метода и стъпката



# Диференциални уравнения

## ● Методи

- Dormand-Prince (ODE5)
- fourth-order Runge-Kutta (ODE4)
- improved Euler (ODE2)
- Euler (ODE1)
- Bogacki-Shampine (ODE3) и др.

## ● Грешка

- ODE5 – пропорционална на  $h^5$
- ODE4 -  $h^4$  и т.н.

## ● Реализация в MatLab

- $y'=f(t,y)$ 
  - ode45, ode23, ode113, ode15s, ode23s, ode23t, ode23tb
- $my'=f(t,y)$ ,  $m(t)y'=f(t,y)$ 
  - ode15s, ode23s, ode23t и ode23tb



## Използване на функциите

`[t,y]=ode_function('f',tspan,yo)`

`[t,y]=ode_function('f',tspan,yo,options)`

`[t,y]=ode_function('f',tspan,yo,options,p1,p2,...)`

- `f` е името на `.m` файла, който съдържа функцията `f(t,y)` и връща вектор-стълб;
- `function dydt = f(t,y)`
  - където `t` е скалар, `dydt` и `y` са вектор-стълбове.
- `tspan` - вектор, определящ интервала `[t0 tfinal]`;
- `yo` - вектор, определя началните условия;
- `options` - незадължителен параметър, който се създава чрез функцията `odeset`;
- `p1,p2,...` - незадължителни параметри, които се предават на `f`;
- `[t,y]` - матрица на решението



## Пример

Уравнение на Ван дер Пол

$$\frac{d^2 y_1(t)}{dt^2} - \mu(1 - y_1(t)^2) \frac{dy_1(t)}{dt} + y_1(t) = 0$$

представено като система от ДУ от 1 ред

$$\begin{cases} \frac{dy_1(t)}{dt} = y_2(t) \\ \frac{dy_2(t)}{dt} = \mu(1 - y_1(t)^2)y_2(t) - y_1(t) \end{cases}$$

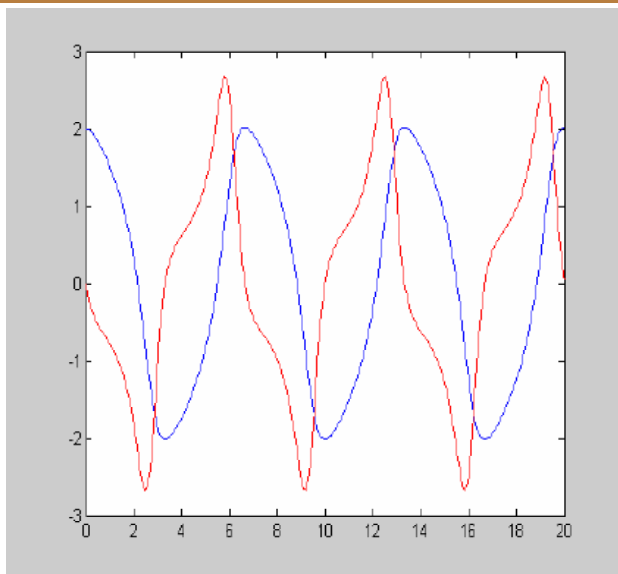
с начални условия

$$\begin{cases} y_1(t=0) = 2 \\ y_2(t=0) = 0 \end{cases}$$

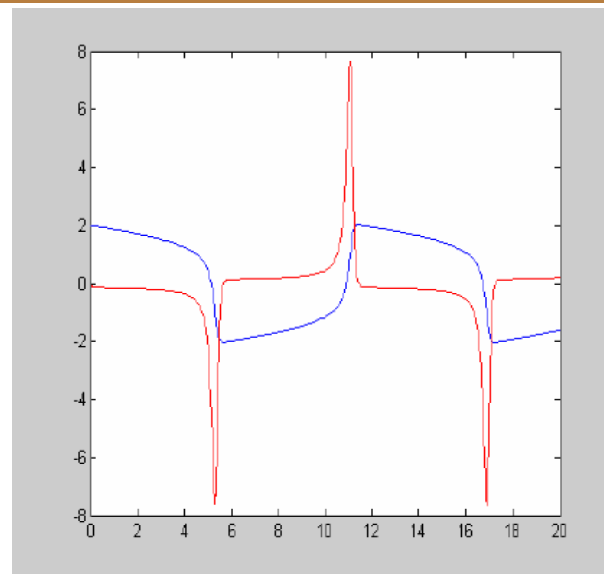


## Решаване в MatLab

```
function dy=vdp(t,y) % u=0
dy=zeros(2,1);
dy(1)=y(2);
dy(2)=(1-y(1)^2)*y(2)-y(1);
% t=0 до 20s
t0=0; tfinal=20;
y0=[2; 0]; % начални условия
[t,y]=ode45('vdp',[t0 tfinal],y0);
plot(t,y(:,1),'b',t,y(:,2),'r')
```



```
function dy=vdp(t,y,options,u)
dy=zeros(2,1);
dy(1)=y(2);
dy(2)=u*(1-y(1)^2)*y(2)-y(1);
% t=0 до 20s
t0=0; tfinal=20;
y0=[2; 0]; % начални условия
[t,y]=ode45('vdp',[t0 tfinal],y0,[],5);
plot(t,y(:,1),'b',t,y(:,2),'r')
```

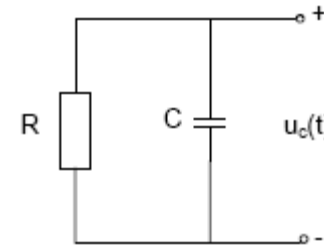
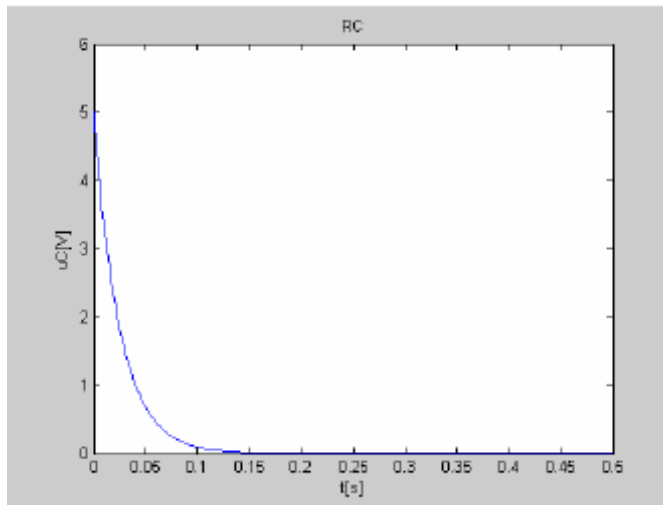


# Приложение за анализ на преходни процеси

## RC верига

- разреждане на кондензатор
- $U_m$  – начално заредено състояние
- аналитично решение

$$u_C(t) = U_m e^{-\frac{t}{RC}}$$



$$i_C(t) + i_R(t) = 0$$

$$C \frac{du_C(t)}{dt} + \frac{u_C(t)}{R} = 0$$

$$\frac{du_C(t)}{dt} + \frac{u_C(t)}{RC} = 0$$

$$\frac{du_C(t)}{dt} = -\frac{u_C(t)}{RC}$$

$$\tau = RC$$

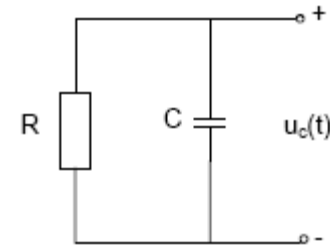
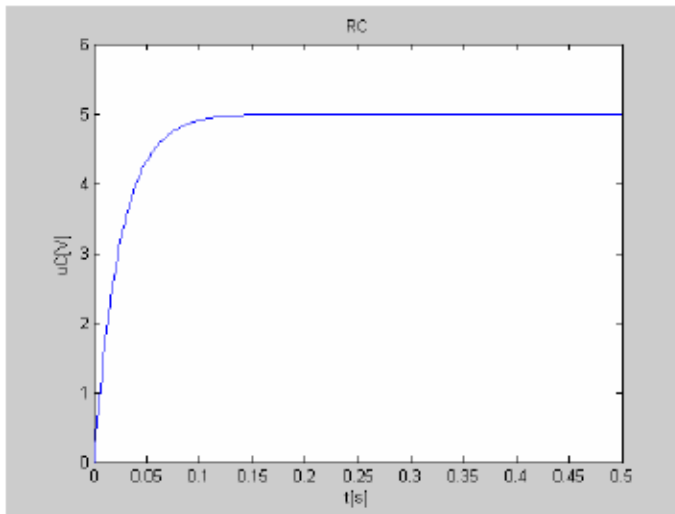


# Приложение за анализ на преходни процеси

## RC верига

- зареждане на кондензатор
- $u_C(t)|_{t=0} = 0$  – начално състояние
- аналитично решение

$$u_C(t) = E(1 - e^{-\frac{t}{RC}})$$



$$\begin{aligned}i_C(t) + i_R(t) &= 0 \\ C \frac{du_C(t)}{dt} + \frac{u_C(t) - E}{R} &= 0 \\ \frac{du_C(t)}{dt} + \frac{u_C(t) - E}{RC} &= 0 \\ \frac{du_C(t)}{dt} &= -\frac{u_C(t) - E}{RC}\end{aligned}$$

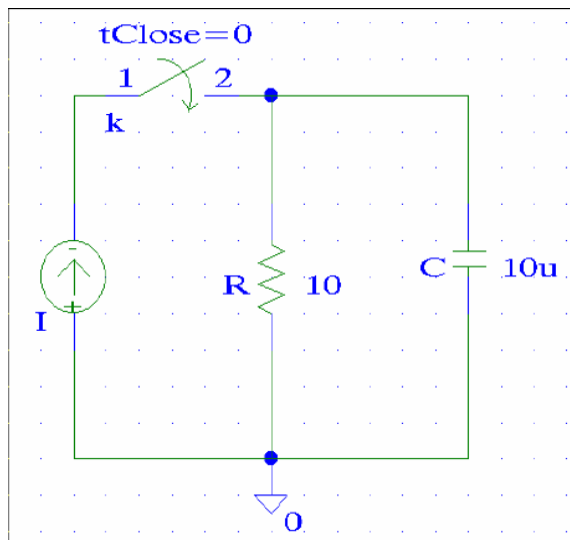
$$\tau = RC$$





## Пример

В момента  $t=0$  ключът се затваря и RC веригата се свързва към източник на ток. Да се изчисли напрежението върху кондензатора, ако  $R=10\Omega$ ,  $C=10\mu\text{F}$  и е приложен постоянен източник на ток  $I=1\text{A}$ .



$$i_R(t) + i_C(t) - I = 0$$

$$i_R(t) = \frac{u_R(t)}{R} = \frac{u_C(t)}{R}$$

$$i_C(t) = C \frac{du_C(t)}{dt}$$

$$\frac{u_C(t)}{R} + C \frac{du_C(t)}{dt} - I = 0$$

$$\frac{du_C(t)}{dt} = -\frac{1}{RC} u_C(t) + \frac{I}{C}$$

$$u_C(t)|_{t=0} = 0$$

$$u_C(t) = IR(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$

$$\tau = RC$$



RC1diff.m – дифференциално уравнение

```
function duc=RC1diff(t,uc,options,I,R,C)
```

```
tau=R*C;
```

```
duc(1)=-uc(1)/tau+I/C;
```

$$\frac{du_C(t)}{dt} = -\frac{1}{RC}u_C(t) + \frac{I}{C}$$

RC1.m – аналитично решение

```
function u=RC1(R,C,I,t)
```

```
tau=R*C;
```

```
u=I*R*(1-exp(-t/tau))
```

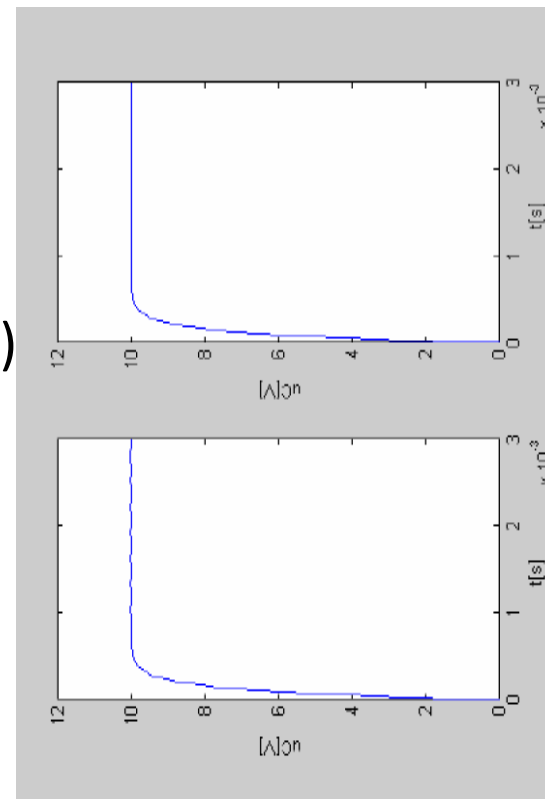
$$u_C(t) = IR(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$



```

% RC верига – зареждане на кондензатор
t0=0; % начално време
tfinal=0.003; % крайно време
uc0=0; % начално условие uc(t=0)=0
I=1;C=10e-6;R=10;
% числено решение
[t1,uc1]=ode45('RC1diff',[t0,tfinal],[uc0],[I],R,C)
% аналитично решение
u1=RC1(R,C,I,t1);
% Графика на uc=f(t)
subplot(121),plot(t1,uc1)
axis([0 0.003 0 12])
xlabel('t[s]'),ylabel('uC[V]')
subplot(122),plot(t1,u1)
axis([0 0.003 0 12])
xlabel('t[s]'),ylabel('uC[V]')

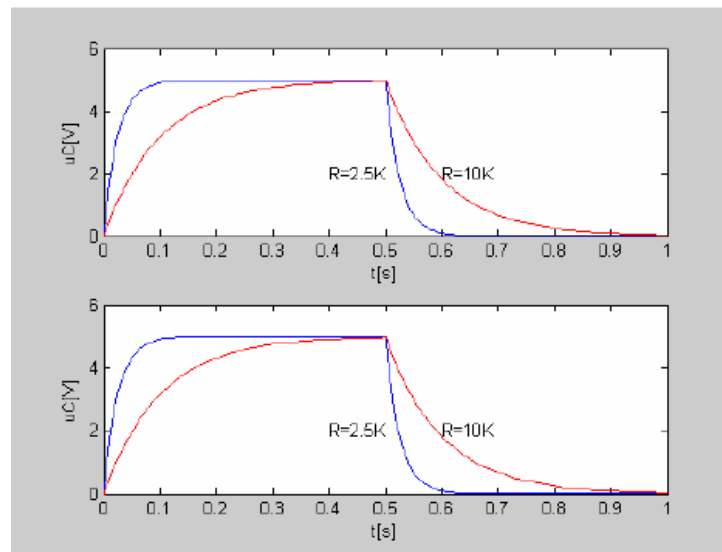
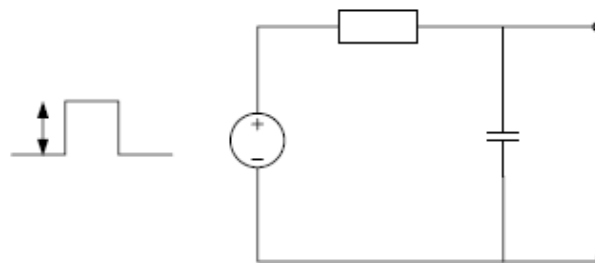
```



Входното напрежение на RC веригата е правоъгълен импулс с амплитуда 5V и ширина 0.5s.

Да се изчисли напрежението върху кондензатора за две стойности на  $R=2.5\text{K}\Omega$  и  $R=10\text{K}\Omega$ , ако  $C=10\mu\text{F}$ .

Да се начертае графиката на напрежението на кондензатора в зависимост от времето.



## Разреждане на кондензатор

RCDdiff.m – дифференциално уравнение  
function duc=RCDdiff(t,uc,options,Um,R,C)  
tau=R\*C;  
duc(1)=-uc(1)/tau;

RCD.m – числено решение  
function u=RCD(R,C,Um,t)  
tau=R\*C;  
u=Um\*exp(-t/tau)

## Зареждане на кондензатор

$$\frac{du_C(t)}{dt} = -\frac{u_C(t)}{RC}$$

$$u_C(t) = U_m e^{-\frac{t}{RC}}$$

## Зареждане на кондензатор

RCdiff.m – дифференциално уравнение  
function duc=RCdiff(t,uc,options,E,R,C)  
tau=R\*C;  
duc(1)=-uc(1)/tau+E/tau;

RC.m – числено решение  
function u=RC(R,C,E,t)  
tau=R\*C;  
u=E\*(1-exp(-t/tau))

$$\frac{du_C(t)}{dt} = -\frac{u_C(t) - E}{RC}$$

$$u_C(t) = E(1 - e^{-\frac{t}{RC}})$$



## % RC верига

```
t0=0;  
tfinal=0.5;  
uc0=0;  
E=5;  
C=10e-6;  
R=2.5e3;
```

## % Числено решение

```
[t11,uc11]=ode45('RCdiff',[t0 tfinal],[uc0],[],E,R,C);  
Um=uc11(end);  
[t12,uc12]=ode45('RCDdiff',[t0 tfinal],[Um],[],Um,R,C);
```

## % Аналитично решение

```
u11=RC(R,C,E,t11);  
Um=u11(end);  
u12=RCD(R,C,Um,t12);
```

% начално време

% крайно време

% начално условие

uc(t=0)=0

% амплитуда на  
правоъгълния импулс

% зареждане на C

% начално условие

% разреждане на C

% зареждане на C

% начално условие

% разреждане на C



```
R=10e3;
```

```
% Числено решение
```

```
[t21,uc21]=ode45('RCdiff',[t0 tfinal],[uc0],[],E,R,C); % зареждане на C
```

```
Um=uc21(end); % начално условие
```

```
[t22,uc22]=ode45('RCDdiff',[t0 tfinal],[Um],[],Um,R,C); % разреждане на C
```

```
% Аналитично решение
```

```
u21=RC(R,C,E,t21); % зареждане на C
```

```
Um=u21(end); % начално условие
```

```
u22=RCD(R,C,Um,t22); % разреждане на C
```

```
% Графика на  $uc=f(t)$  – числено решение
```

```
subplot(211),plot(t11,uc11,'b',t12+0.5,uc12,'b',t21,uc21,'r',t22+0.5,uc22,'r')
```

```
axis([0 1 0 6]),xlabel('t[s]'),ylabel('uC[V]')
```

```
text(0.4, 2.0, 'R=2.5K'),text(0.6, 2.0, 'R=10K')
```

```
% Графика на  $uc=f(t)$  – аналитично решение
```

```
subplot(212),plot(t11,u11,'b',t12+0.5,u12,'b',t21,u21,'r',t22+0.5,u22,'r')
```

```
axis([0 1 0 6]),xlabel('t[s]'),ylabel('uC[V]')
```

```
text(0.4, 2.0, 'R=2.5K'),text(0.6, 2.0, 'R=10K')
```



## RL верига

## Разсейване на енергия в бобина

$$u_L(t) + u_R(t) = 0$$

$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) = 0$$

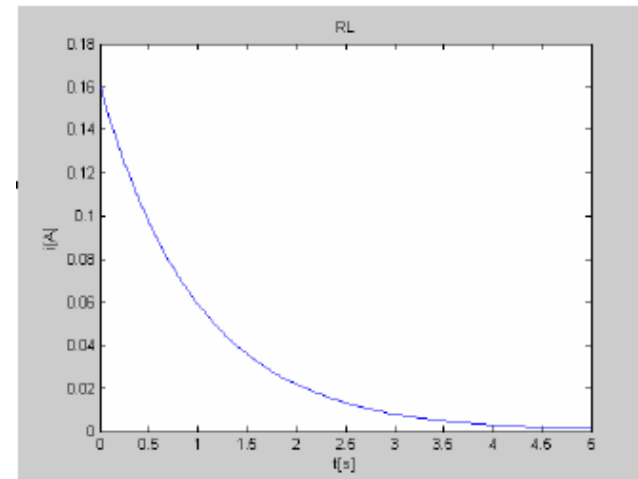
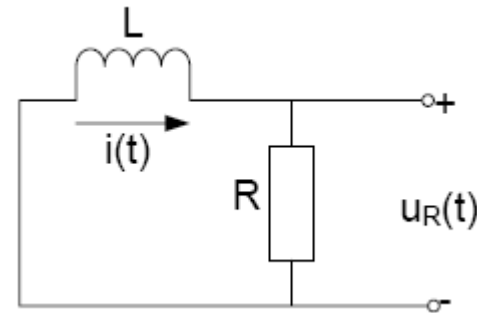
$$\frac{di(t)}{dt} + \frac{i(t)}{\frac{L}{R}} = 0$$

$$\frac{di(t)}{dt} = -\frac{i(t)}{\frac{L}{R}}$$

$\tau = L/R$  – време константа

**Ако  $I_m$  е началната стойност на тока през бобината, аналитичното решение е:**

$$i(t) = I_m e^{-\frac{t}{\tau}}$$





## RL верига

$$u_L(t) + u_R(t) = E$$

$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) = E$$

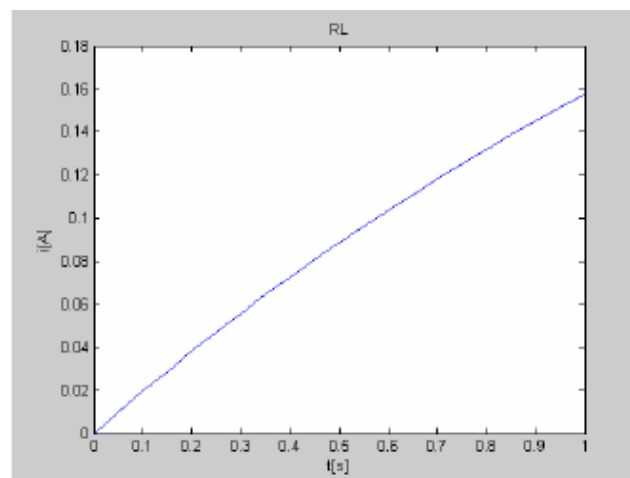
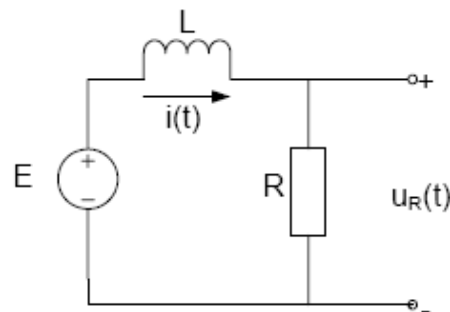
$$\frac{di(t)}{dt} + \frac{i(t)}{\frac{L}{R}} = \frac{E}{L}$$

$$\frac{di(t)}{dt} = -\frac{i(t)}{\frac{L}{R}} + \frac{E}{L}$$

**Ако началната стойност на тока през бобината е 0,  $i(t)|_{t=0} = 0$ , решението е:**

$$i(t) = \frac{E}{R} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$$

## Натрупване на енергия в бобина

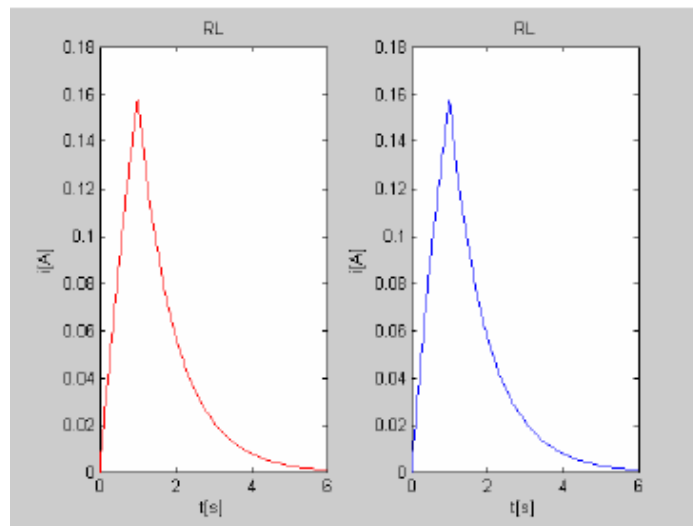
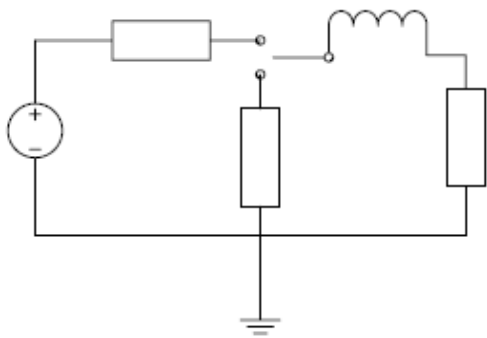


## Пример

За схемата токът през бобината е 0. В момента  $t=0$  ключът се затваря към позиция 1, където остава 1s. След това закъснение от 1s ключът се премества от позиция 1 в позиция 2, където остава неограничено време. Напрежението на постоянотоковия източник е  $E=40V$ .

Елементите в схемата са:  $R_1=50\Omega$ ,  $R_2=50\Omega$ ,  $R_3=150\Omega$ ,  $L=200H$ .

Да се начертае графиката на тока през бобината спрямо времето.



## Разсейване на енергията в бобина

RLDdiff.m – диференциално уравнение

function

```
diL=RLDdiff(t,iL,options,Im,R,L)
```

```
tau=L/R;
```

```
diL(1)=-iL(1)/tau;
```

RLD.m – числено решение

```
function i=RLD(R,L,Im,t)
```

```
tau=L/R;
```

```
i=Im*exp(-t/tau)
```

## Натрупване на енергия в бобина

RLdiff.m – диференциално уравнение

function

```
diL=RLdiff(t,iL,options,E,R,L)
```

```
tau=L/R;
```

```
diL(1)=-iL(1)/tau+E/L;
```

RL.m – числено решение

```
function i=RL(R,L,E,t)
```

```
tau=L/R;
```

```
i=E/R*(1-exp(-t/tau))
```

$$\frac{di(t)}{dt} = -\frac{i(t)}{\frac{L}{R}}$$

$$i(t) = I_m e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\frac{di(t)}{dt} = -\frac{i(t)}{\frac{L}{R}} + \frac{E}{L}$$

$$i(t) = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$



```
% RL верига
```

```
R1=50;R2=50;R3=150;L=200;E=40;
```

```
R=R1+R2;      % ключът е в позиция 1 – натрупване на енергия в L
```

```
t0=0;         % начално време
```

```
tfinal=1;     % крайно време
```

```
iL0=0;        % начално условие  $i_L(t=0)=0$ 
```

```
[t1,iL1]=ode45('RLdiff',[t0 tfinal],[iL0],[],E,R,L); % числено решение
```

```
i1=RL(R,L,E,t1); % аналитично решение
```

```
R=R2+R3;      % ключът е в позиция 2 – разсейване на енергия в L
```

```
t0=0;         % начално време
```

```
tfinal=5;     % крайно време
```

```
Im=iL1(end);  % начално условие
```

```
[t2,iL2]=ode45('RLDdiff',[t0 tfinal],[Im],[],Im,R,L); % числено решение
```

```
Im=i1(end);   % начално условие
```

```
i2=RLD(R,L,Im,t2); % аналитично решение
```

```
% Графика на  $i_L=f(t)$  – числено решение
```

```
subplot(121),plot(t1,iL1,'r',t2+1,iL2,'r')
```

```
axis([0 6 0 0.18]),xlabel('t[s]'),ylabel('i[A]'),title('RL')
```

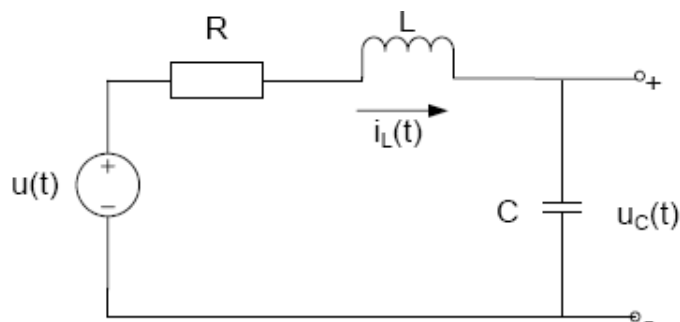
```
% Графика на  $i_L=f(t)$  – аналитично решение
```

```
subplot(122),plot(t1,i1,'b',t2+1,i2,'b')
```

```
axis([0 6 0 0.18]),xlabel('t[s]'),ylabel('i[A]'),title('RL')
```



# RLC верига



$$u_R(t) + u_L(t) + u_C(t) = u(t)$$

$$u_R(t) = Ri_L(t)$$

$$u_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$$

$$u_C(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_L(\tau) d\tau$$

$$\frac{du_C(t)}{dt} = \frac{i_L(t)}{C}$$

$$RC \frac{du_C(t)}{dt} + L \frac{di_L(t)}{dt} + u_C(t) = u(t)$$

$$y_1(t) = i_L(t)$$

$$y_2(t) = u_C(t)$$

$$y_1(t) = C \frac{dy_2(t)}{dt}$$

$$Ry_1(t) + L \frac{dy_1(t)}{dt} + y_2(t) = u(t)$$

$$\frac{dy_1(t)}{dt} = \frac{1}{L} u(t) - \frac{R}{L} y_1(t) - \frac{1}{L} y_2(t)$$

$$\frac{dy_2(t)}{dt} = \frac{1}{C} y_1(t)$$

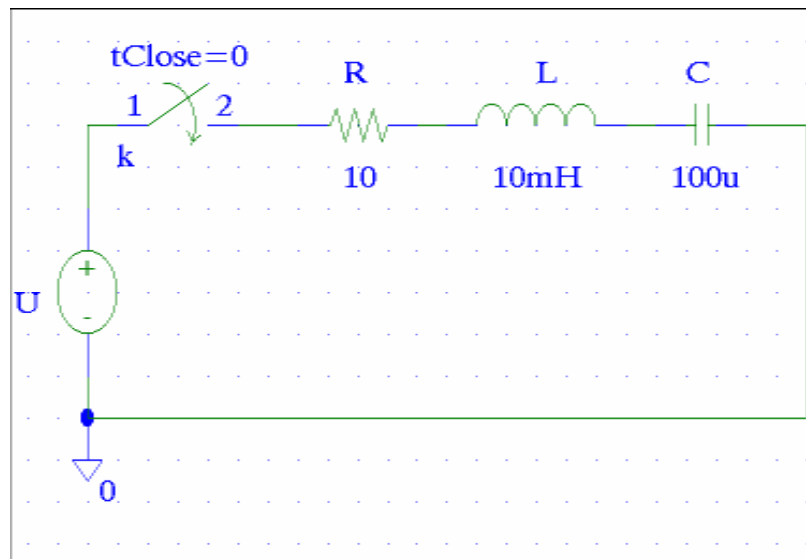
$$y_1(t=0) = 0$$

$$y_2(t) = 0$$



## Пример

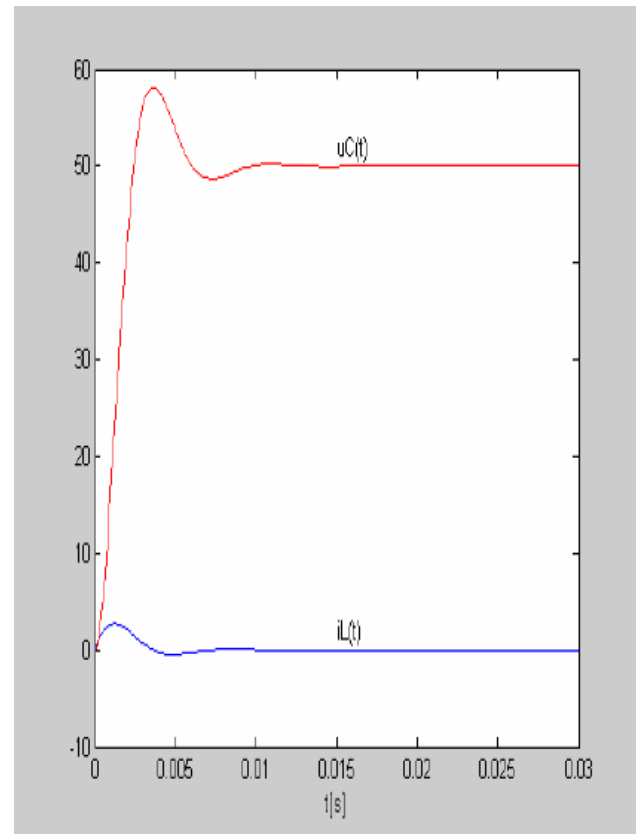
- В момента  $t=0$  ключът се затваря и RLC веригата се свързва към източник на напрежение.
- Да се изчисли напрежението върху кондензатора, ако  $R=10\Omega$ ,  $L=10\text{mH}$ ,  $C=100\mu\text{F}$  и е приложен постоянен източник на напрежение  $U=50\text{V}$ .

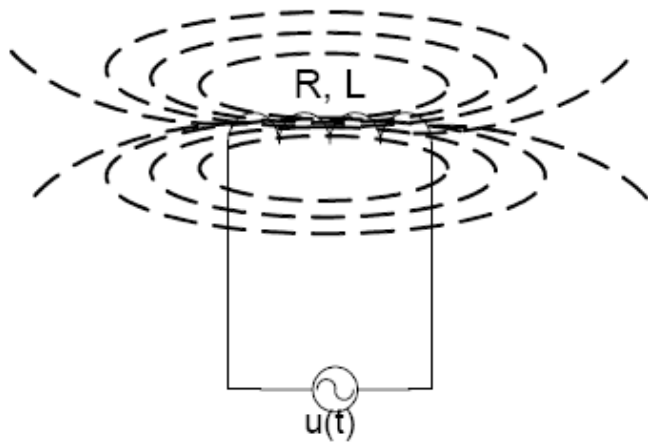


```

function dy=RLC(t,y,options,u,R,L,C)
dy=zeros(2,1);
a=1/L;b=R/L;c=1/C;
dy(1)=a*u-b*y(1)-a*y(2);
dy(2)=c*y(1);
% RLC верига
U=50;R=10;L=10e-3;C=100e-6;
t0=0;           % начально време
tfinal=30e-3;   % крайно време
iL0=0; % начально условие iL(t=0)=0
uC0=0; % начально условие uC(t=0)=0
[t,x]=ode45('RLC',[t0 tfinal],[iL0
uC0],[],U,R,L,C); % числено решение
plot(t,x(:,1),'b',t,x(:,2),'r')
axis([0 30e-3 -10 60]),xlabel('t[s]')
text(0.015, 2, 'iL(t)'),text(0.015, 52, 'uC(t)')

```





$$u(t) = i(t)R + L \frac{di(t)}{dt}.$$

$$\frac{di(t)}{dt} = \frac{1}{L} (u(t) - i(t)R)$$

