

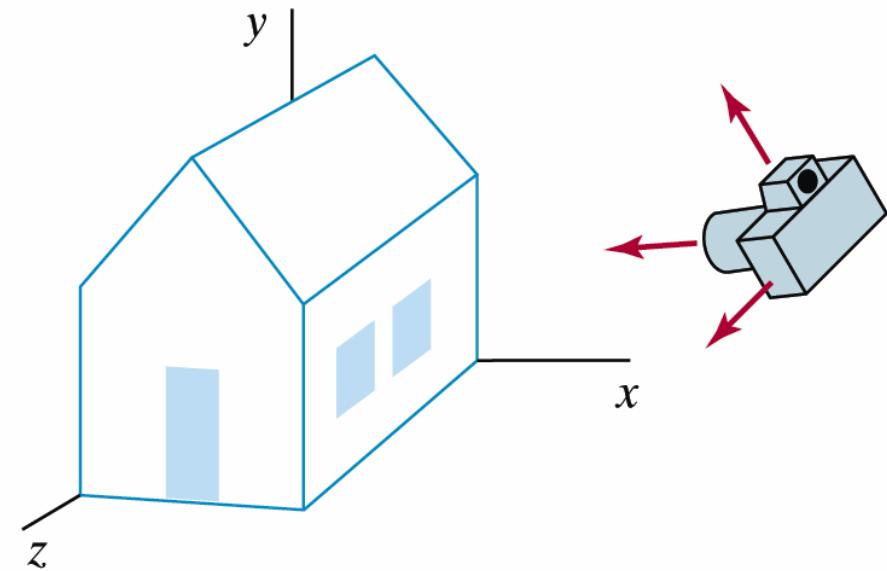
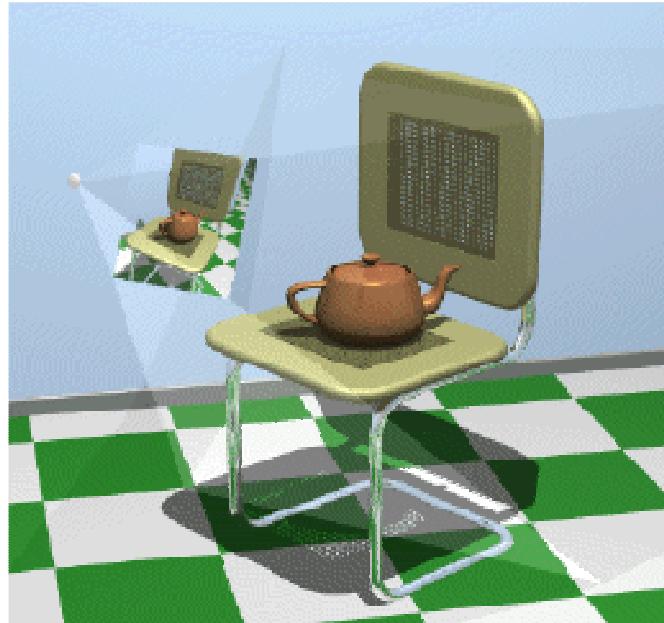
# Компютърна графика

## Проекции

доц. Милена Лазарова, кат. КС, ФКСУ

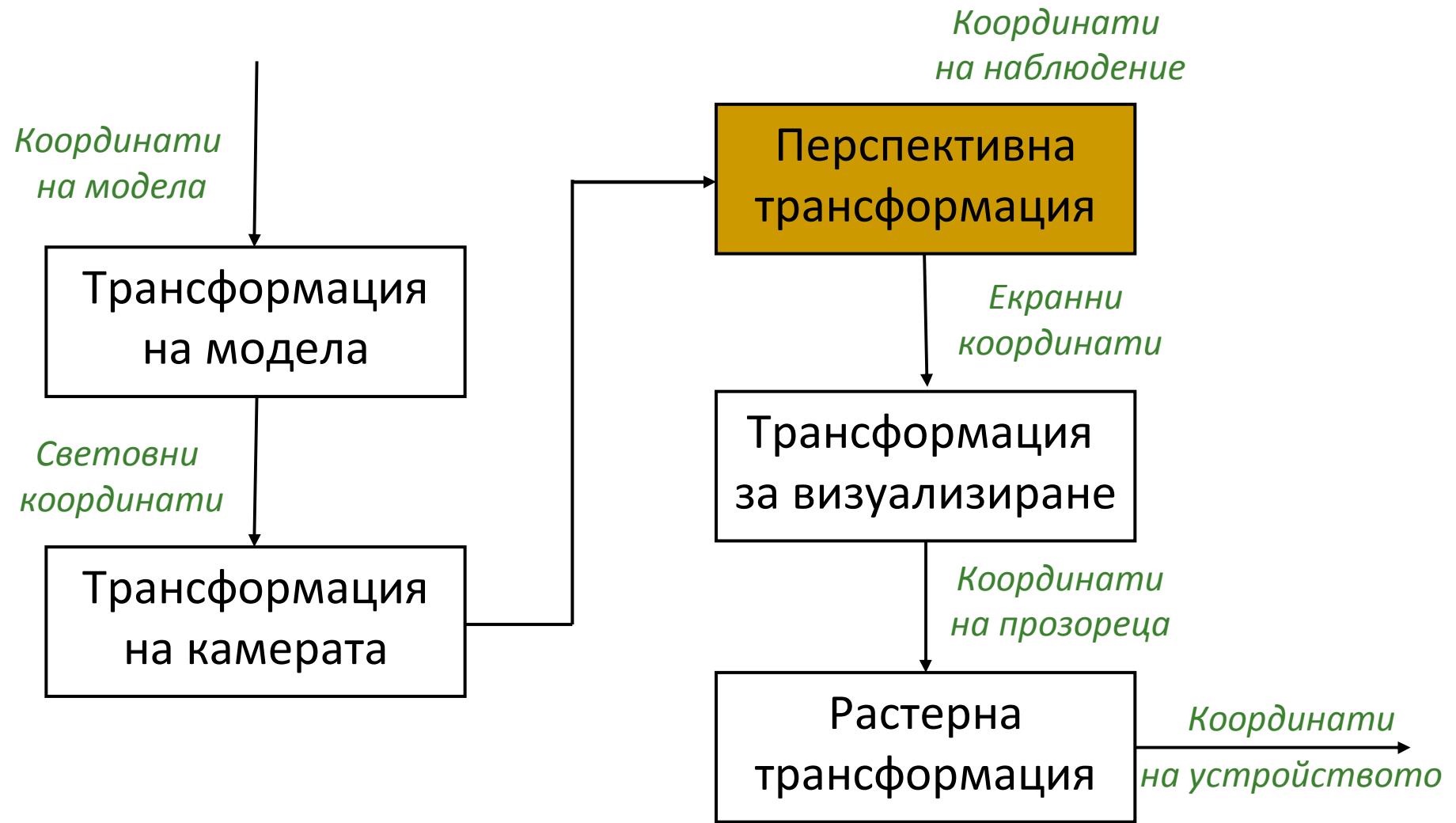
# Компютърна графика

- Цел: създаване на компютърно генериирани образи



*двумерно изображение на тримерен обект*

# Основен графичен конвейер



# Перспектива

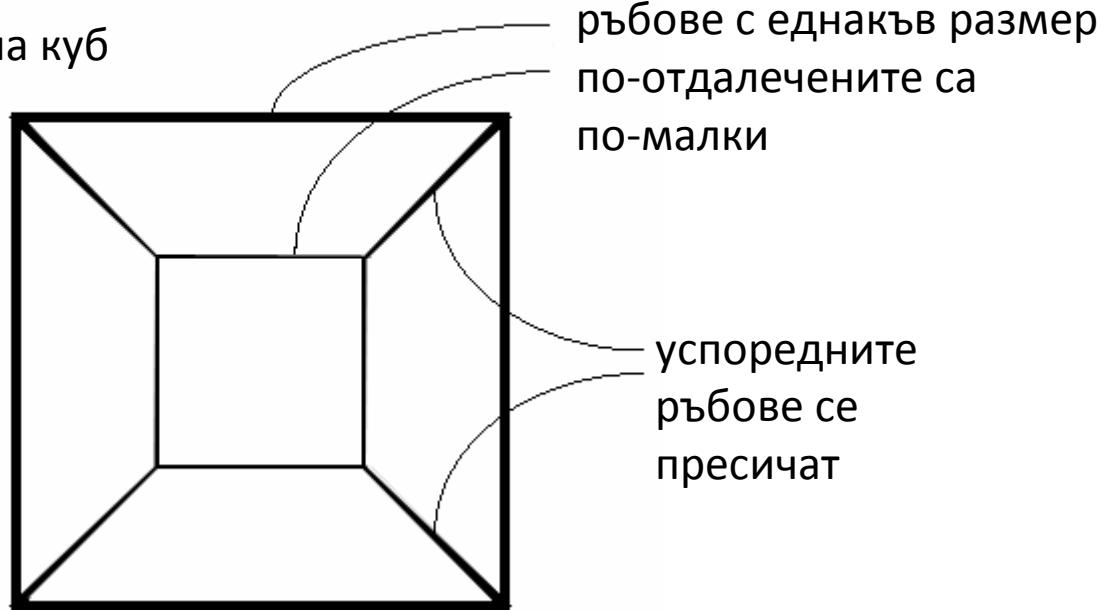
- Успоредните линии се сливат в безкрайността

- *vanishing point*

- По-отдалечените обекти се смаляват

- пример

- перспектива на куб



# Перспектива



Без перспектива



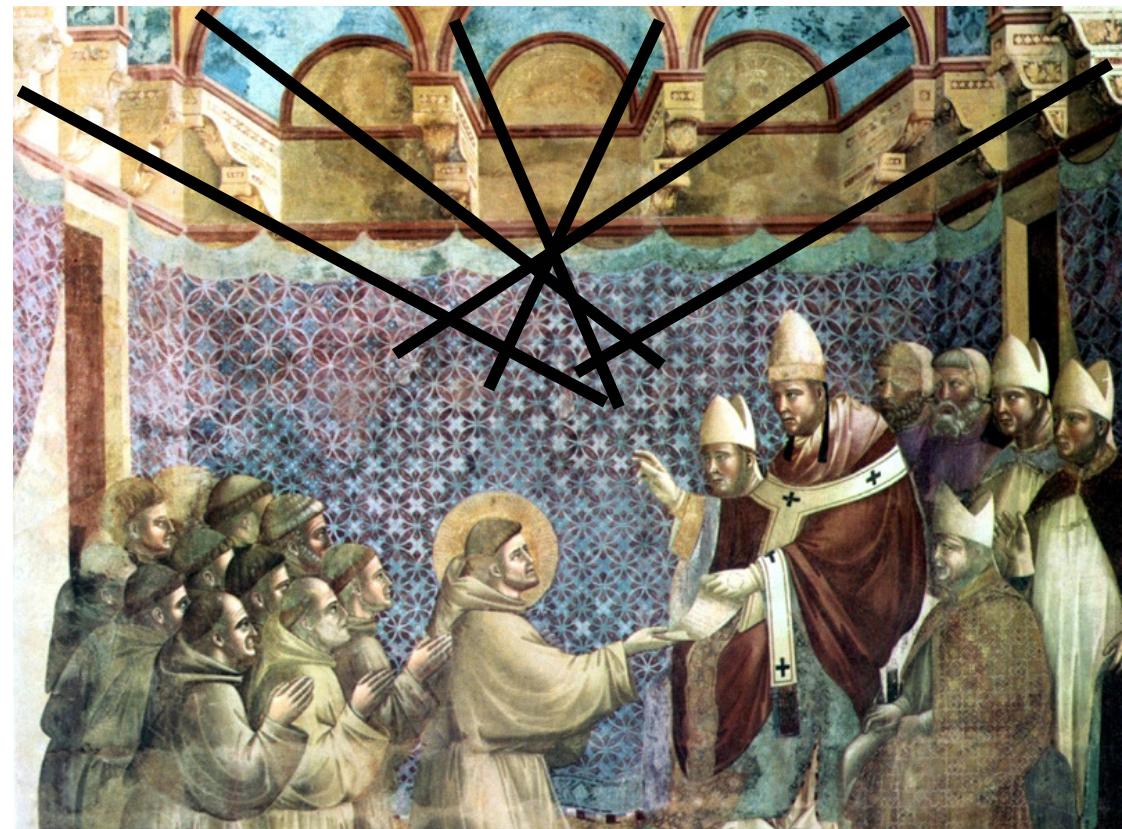
С перспективой

# Перспектива

## ■ В древността

❑ няма  
систематичност

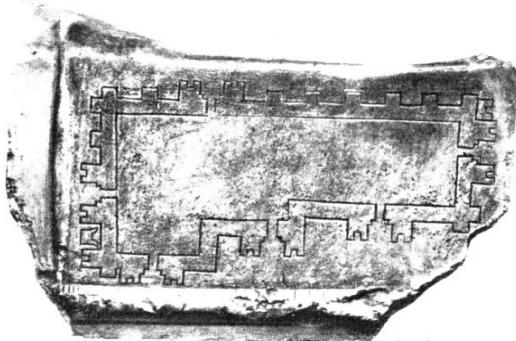
успоредните линии  
не се пресичат в  
една точка



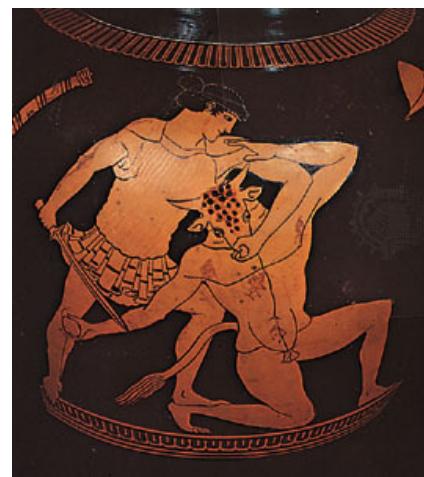
Giotto, **Franciscan Rule Approved**, Assisi, Upper Basilica, c.1295-1300

# Перспектива

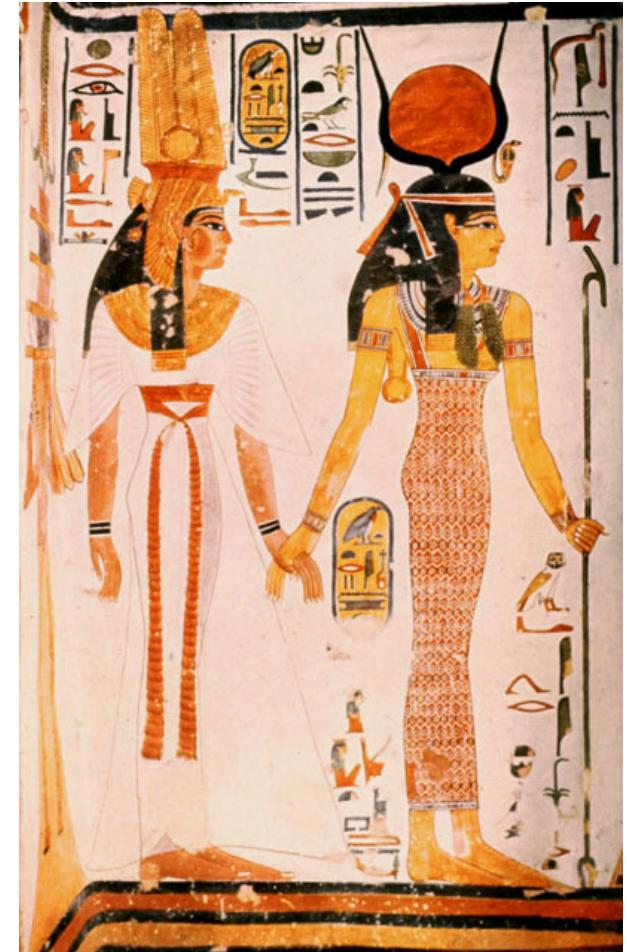
- В древността
  - първи прояви на перспектива



Месопотамия (2150 пр.н.е.)



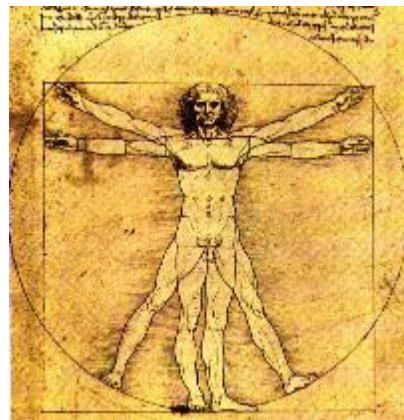
Гръцка ваза (6 в. пр.н.е.)



Египетско изкуство  
(ок.1270 пр.н.е.)

# Перспектива

- Идея за перспективна проекция
  - Ренесанс
    - Леонардо, Донатело, Нютон



Ender, Tycho Brahe and Rudolph II in Prague

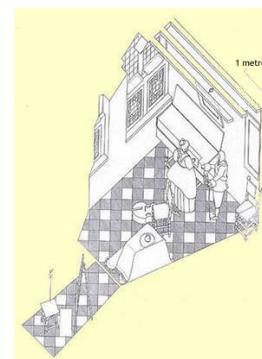
# Перспектива

## ■ Vermeer

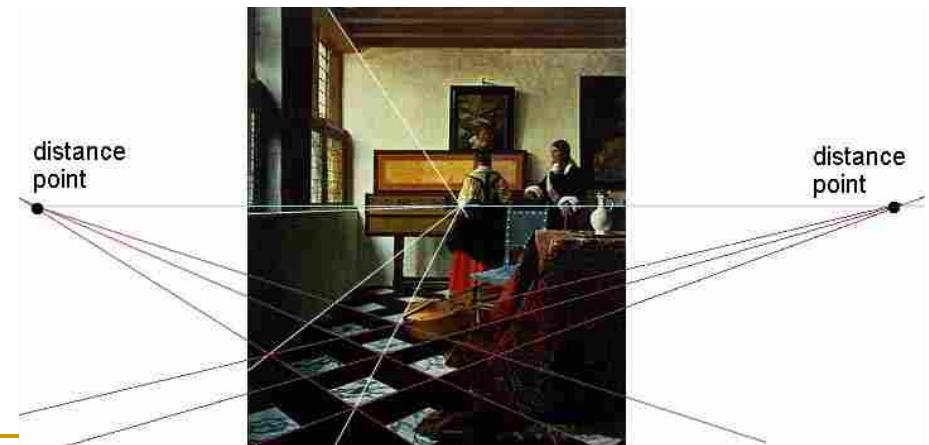
- създава “перспективни кутии”
  - когато картина се наблюдава от определена точка има коректна перспектива
- <http://essentialvermeer.20m.com>
- [http://www.grand-illusions.com/articles/mystery\\_in\\_the\\_mirror](http://www.grand-illusions.com/articles/mystery_in_the_mirror)



Vermeer, The Music Lesson



Реконструкция

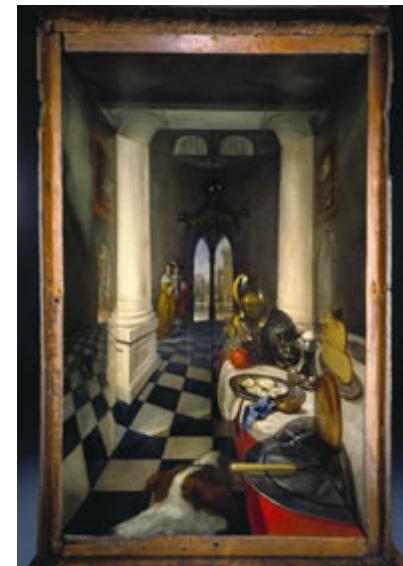


# Перспектива

- van Hoogstraten
  - създава “перспективни кутии”



Perspective Box  
Samuel van Hoogstraten

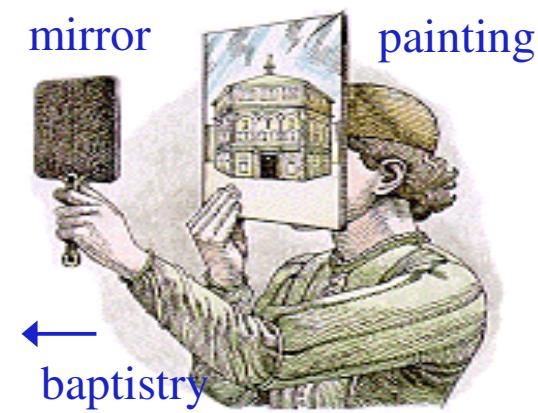


Perspective Box of a Dutch Interior  
Samuel van Hoogstraten

# Перспектива

## ■ Brunelleschi

- ❑ систематичен подход за създаване на изображения с перспективна проекция (началото на 15 в.)



# Перспектива

## ■ David Hockney

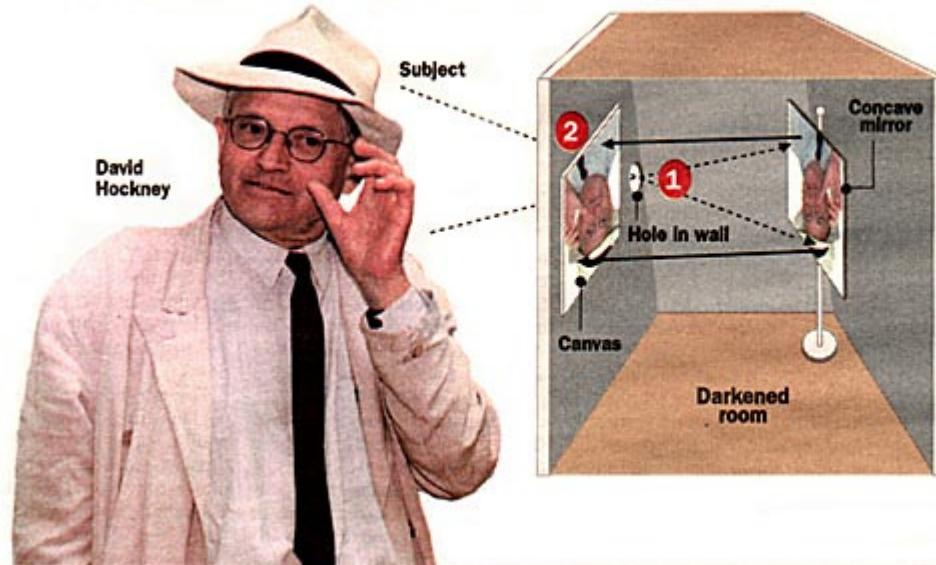
- ❑ смята, че много Ренесансови художници са използвали при рисуването на произведенията си "camera obscura"
- ❑ <http://brightbytes.com/cosite/what.html>

How the Camera Obscura Works

## ■ David Stork

- ❑ обрвва Хокни

Hockney, D. (2001) *Secret Knowledge: Rediscovering the Lost Techniques of the Old Masters*. New York: Viking Studio.  
Stork, D. (2004) Optics and Realism in Renaissance Art. *Scientific American* 12, 52-59.



1. In one approach, the image of a subject passes through a small opening in the wall of a darkened room onto a mirror.

2. The image is reflected off the mirror onto a canvas or piece of paper hung on the opposite wall. The image is now traced. Then the canvas can be turned right side up and the work finished from real life.

Photo by Associated Press; Los Angeles Times graphic.

# Перспектива

## ■ Perspective street drawing



# Перспектива

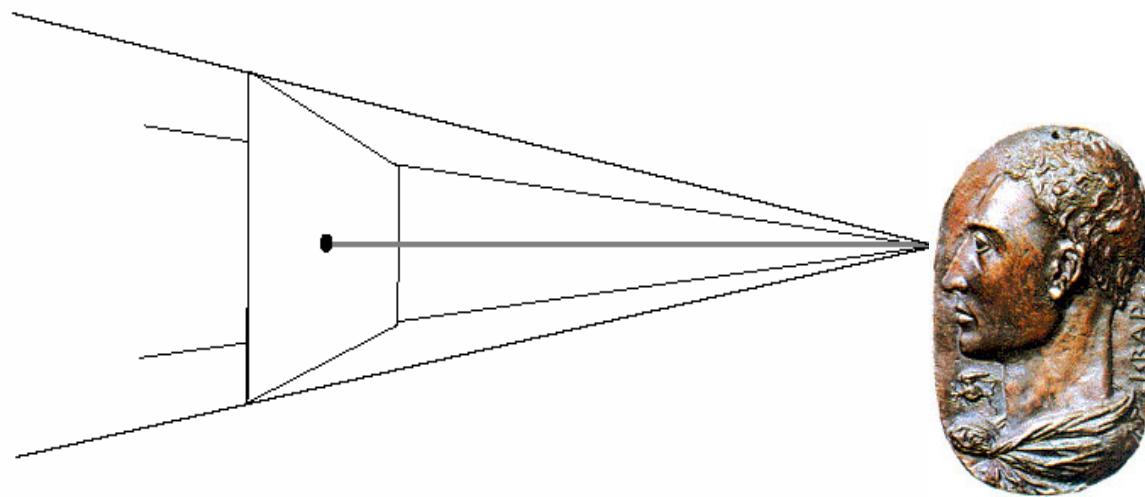
## ■ Perspective street drawing



# Перспектива

## ■ Leon Battista Alberti

- публикува трактат за перспективата: *Della Pittura*, 1435

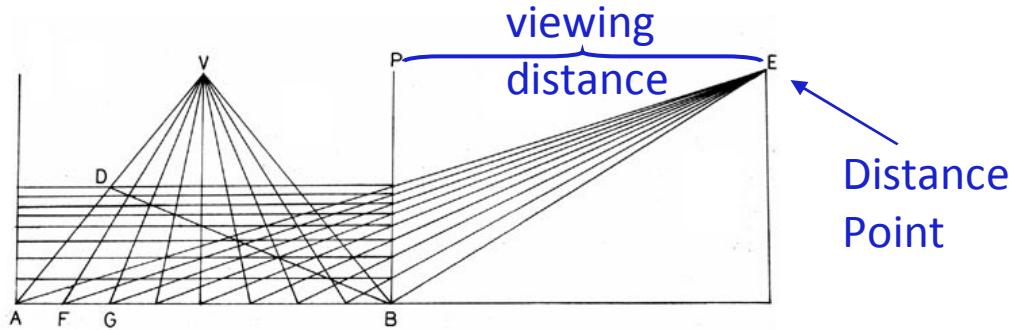


- “A painting [*the projection plane*] is the intersection of a visual pyramid [*view volume*] at a given distance, with a fixed center [*center of projection*] and a defined position of light, represented by art with lines and colors on a given surface [*the rendering*].” (Leono Battista Alberti (1404-1472), *On Painting*, pp. 32-33)

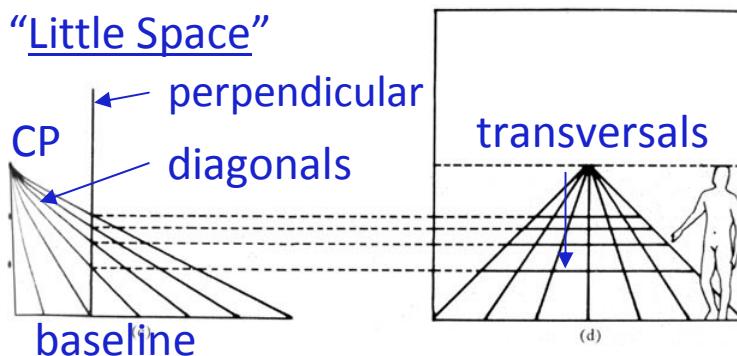
# Перспектива

## ■ Линейна перспектива

### □ Точки на сходимост



метод на  
Leonardo Da Vinci

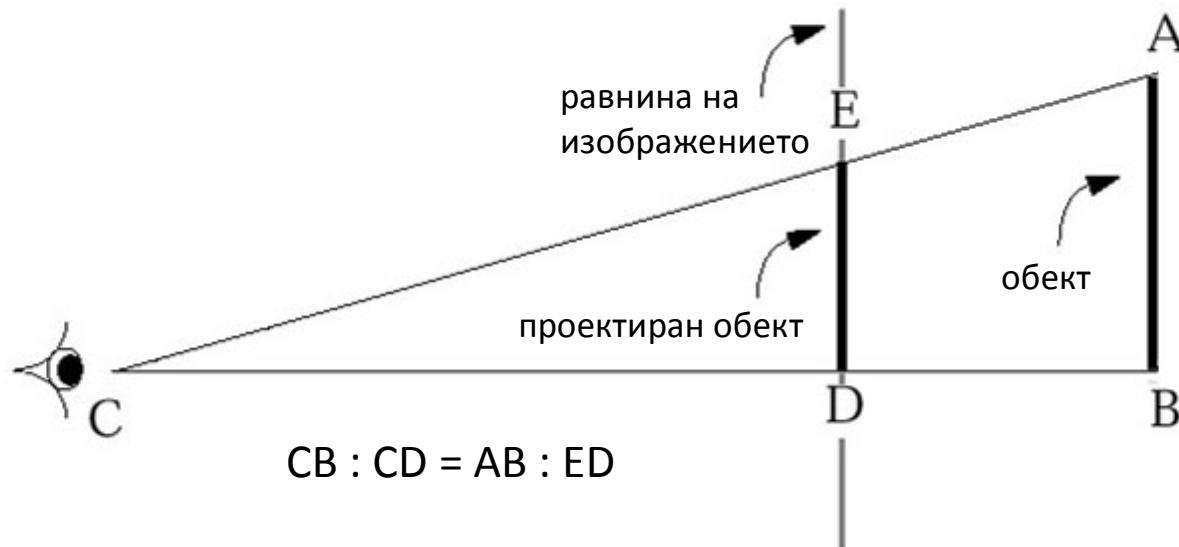


метод на Alberti

# Перспектива

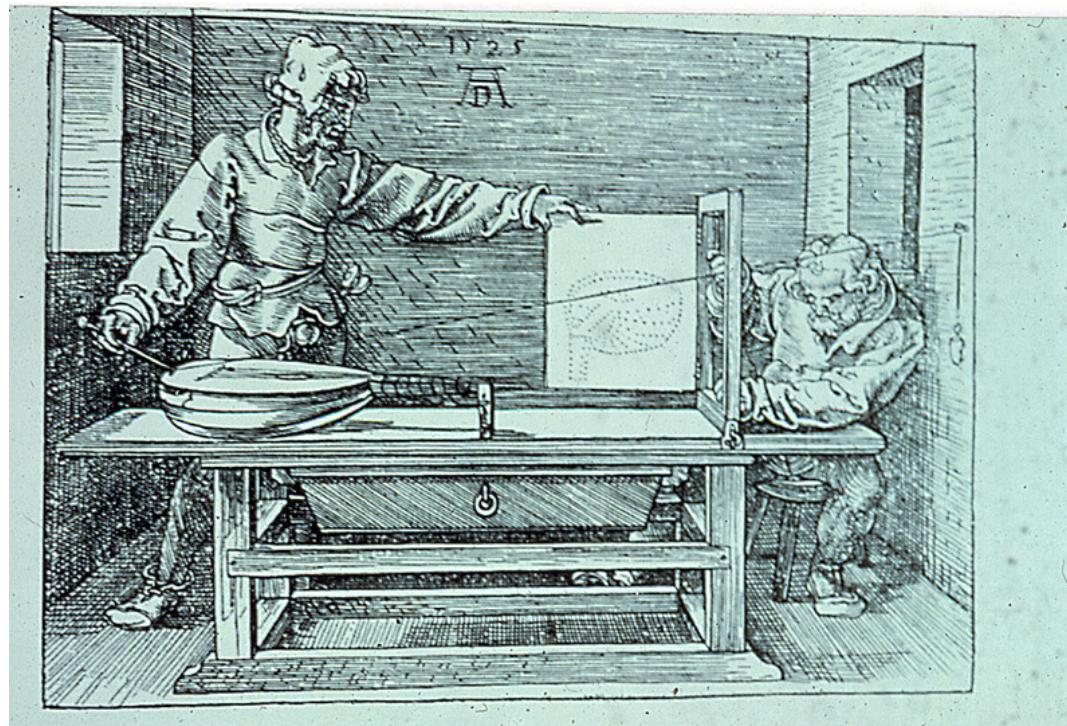
## ■ “Визуална пирамида”

- размерът на проектирания обект се изчислява чрез
  - размер на обекта (AB)
  - разстояние от точката на наблюдение до обекта (CB)
  - разстояние от точката на наблюдение до равнината на изображението (CD)
- върху проекционна равнина



# Перспектива

- Dürer, 'Underweysung der messung', Nurenberg, 1525
  - развива идеята за “визуална пирамида” и подобни триъгълници



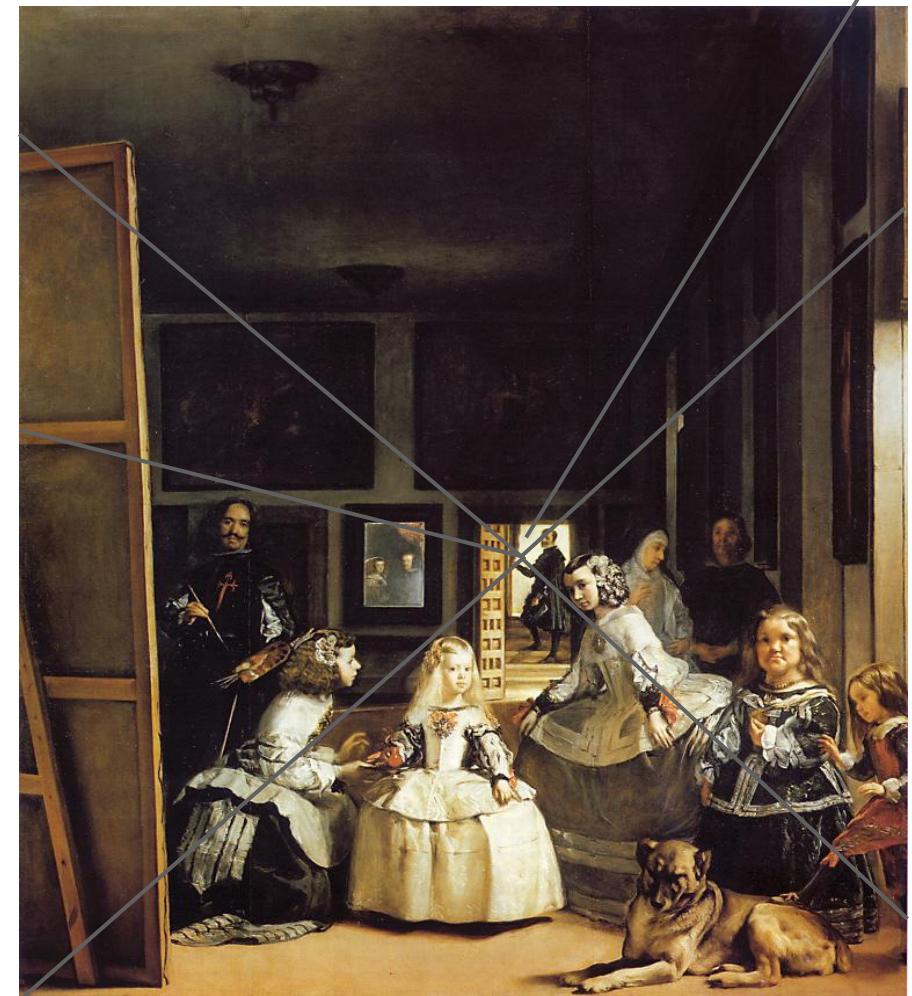
Albrecht Dürer, **Artist Drawing a Lute**

# Перспектива

## ■ Diego Velàzquez

- точката на наблюдение променя съдържанието и смисъла на наблюдаваните обекти
- компютърна реконструкция на рисунката: царската двойка в огледалото е отражение от картината в ляво, а не отражение на хората

(Kemp, The Science of Art, pp.104-108)



Diego Velázquez, Las Meninas, 1656

# Перспектива

## ■ Robert Campin

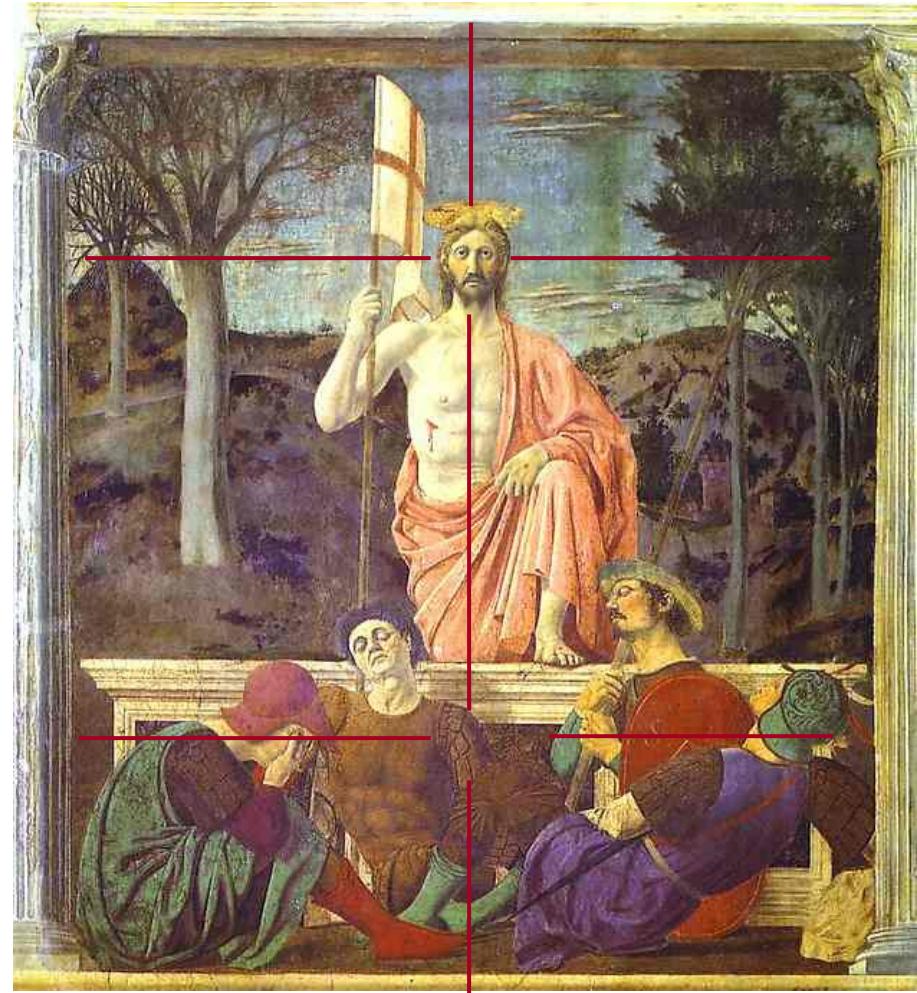


Robert Campin, The Annunciation Triptych, 1425

# Перспектива

## ■ Piero della Francesca

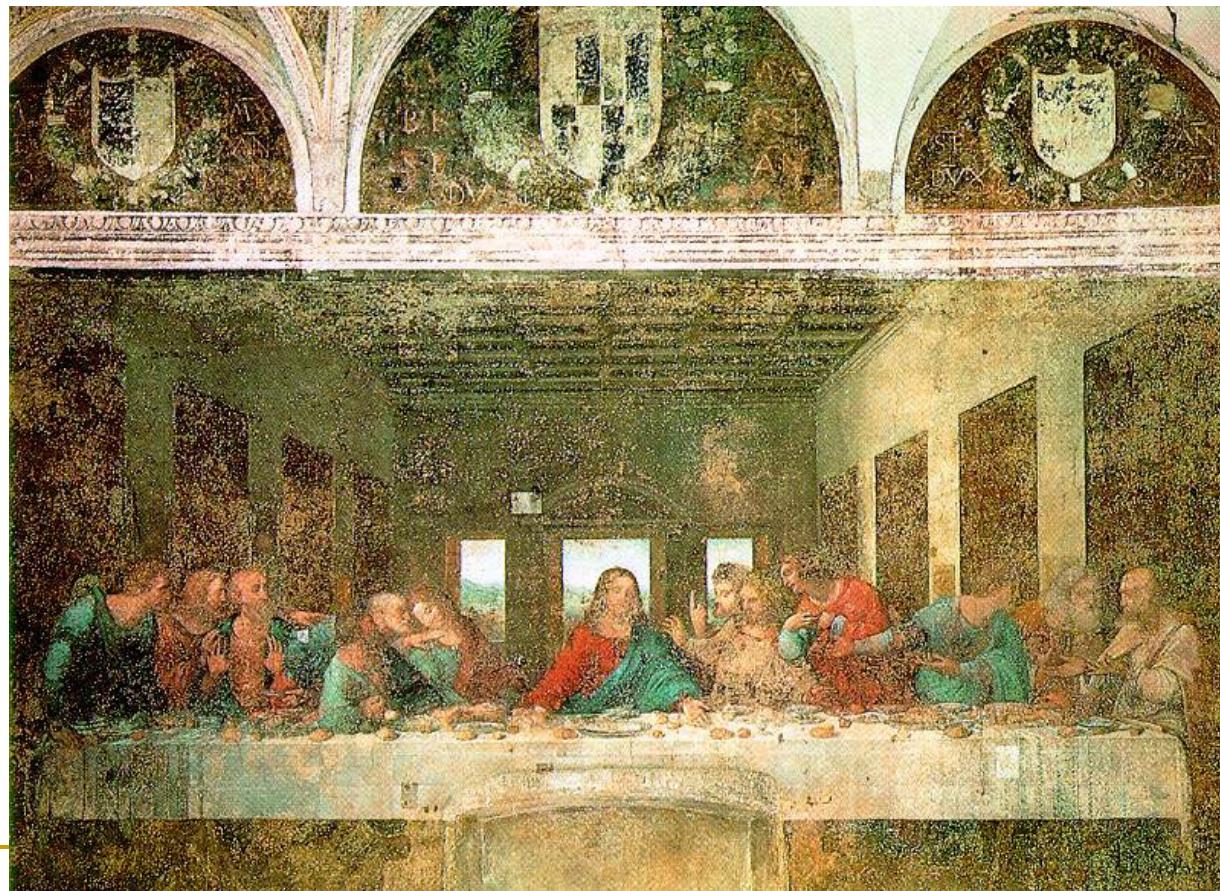
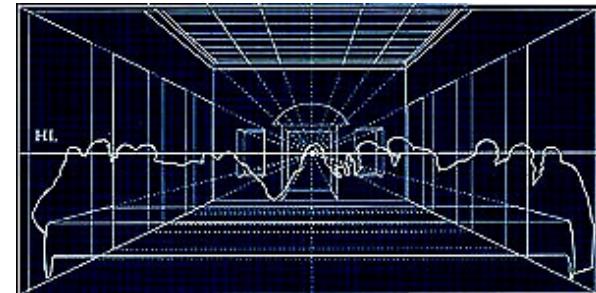
- ❑ перспективата може да се използва за контролиране на възприятието
- ❑ използването на две точки на наблюдение концентрира вниманието в тях



Piero della Francesca The Resurrection (1460)

# Перспектива

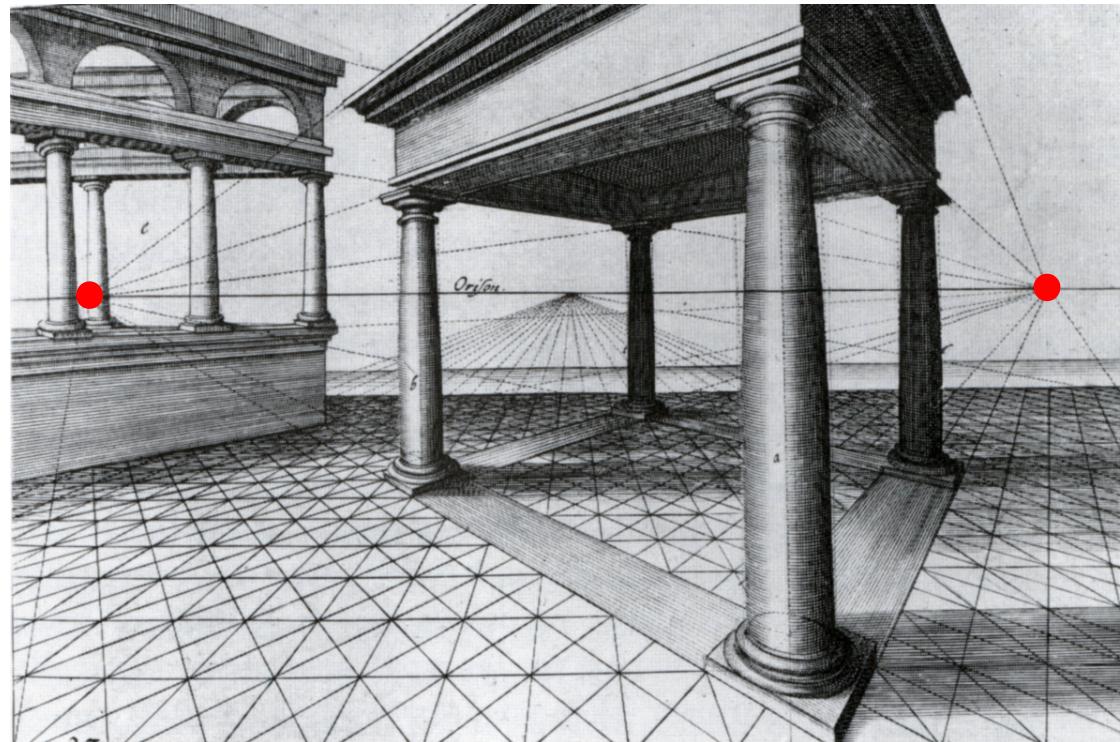
## ■ Leonardo da Vinci



Leonardo da Vinci The Last Supper (1495)

# Перспектива

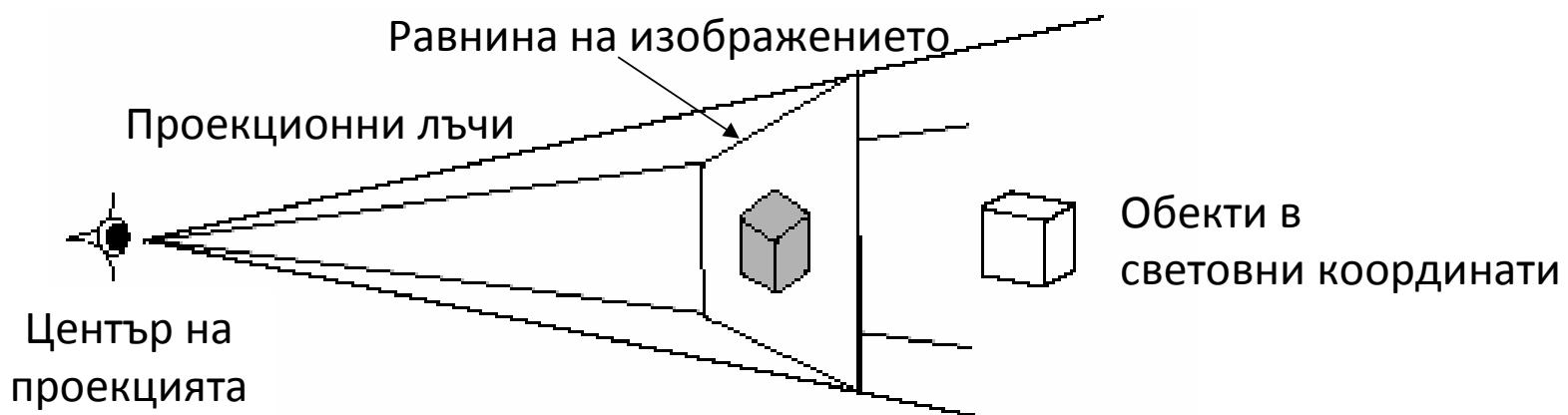
## ■ Геометрично конструиране на перспектива



Vredeman de Vries's Perspective

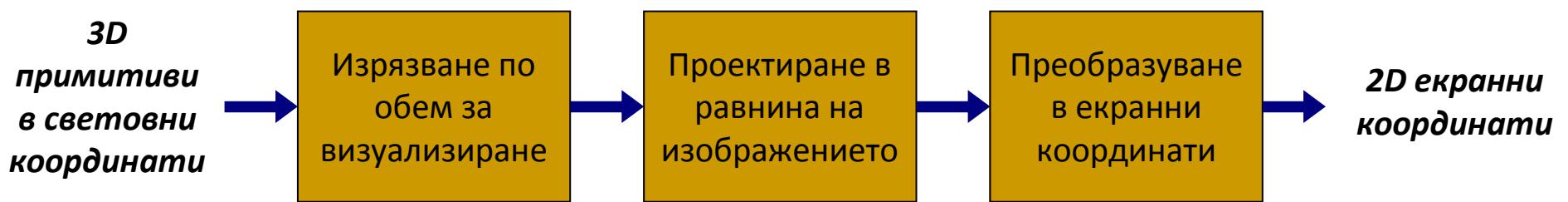
# Проекция

- 3D сцените съдържат модели на обекти, зададени с тримерни световни координати
- Изобразяване на тримерни обекти в двумерно изображение
  - **проектиране** на обектите в равнината на изображението



# Визуализиране на тримерни обекти

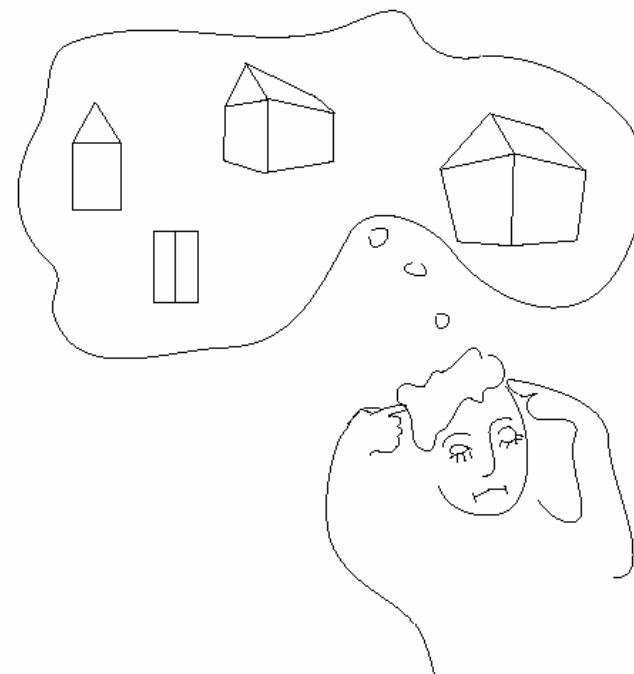
- Изобразяване на тримерни обекти в двумерно изображение



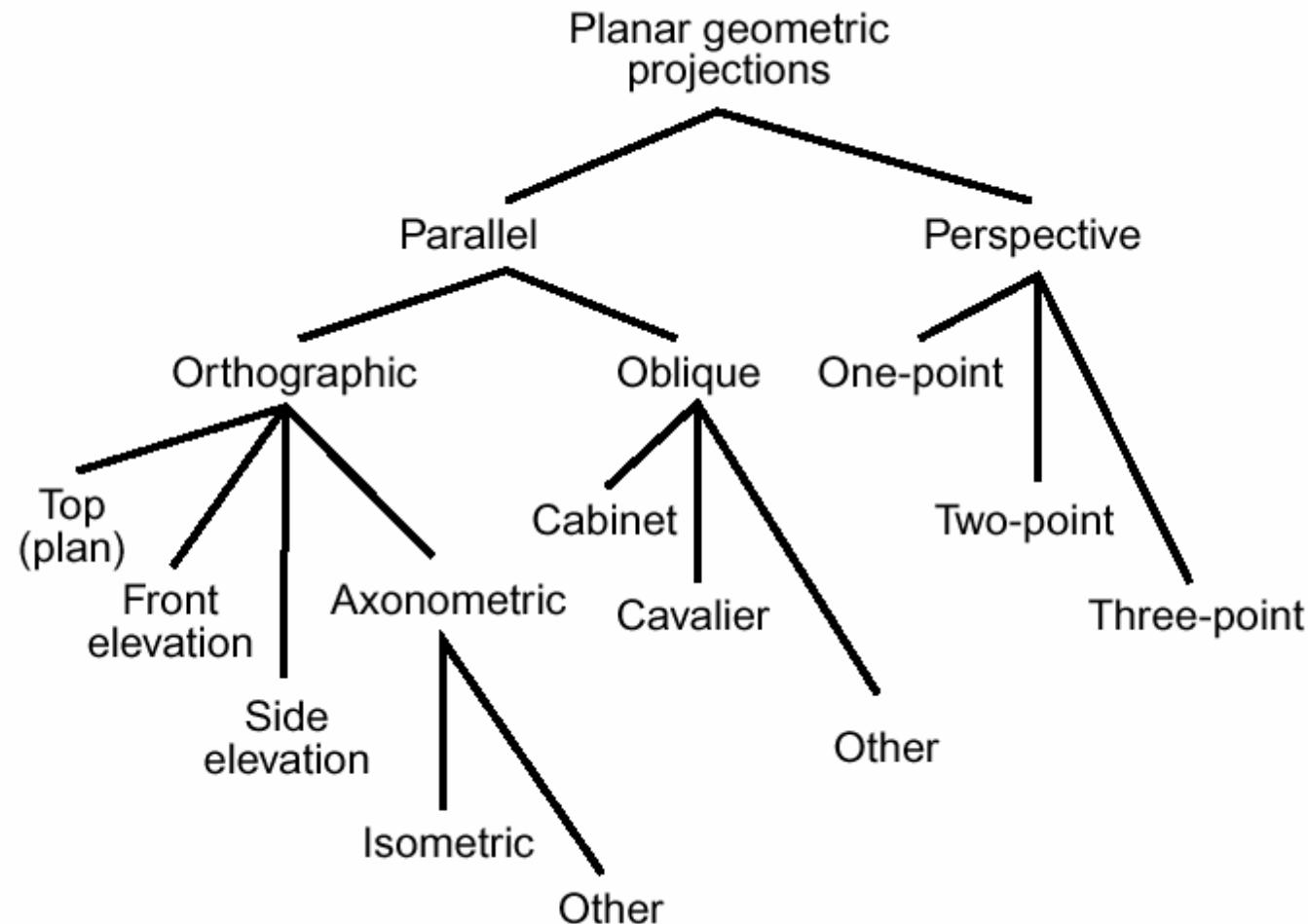
- проектирането е една от стъпките за визуализиране на тримерни обекти в двумерната равнина на экрана
  - *проекцията е преобразуване от m-мерно в n-мерно пространство, където n < m*

# Видове проекции

- Дадена проекция се задава с
  - **позиция на проекционната равнина** спрямо основните оси на обекта
  - **ъгъл на проекционните лъчи** с проекционната равнина



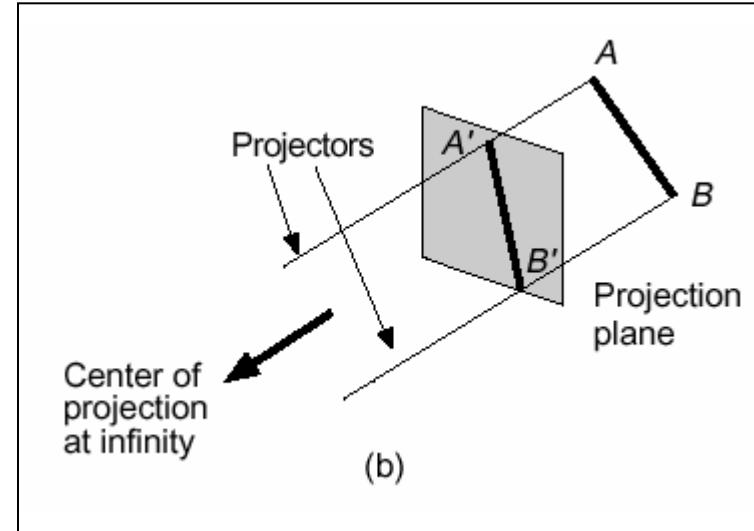
# Видове проекции



# Видове проекции

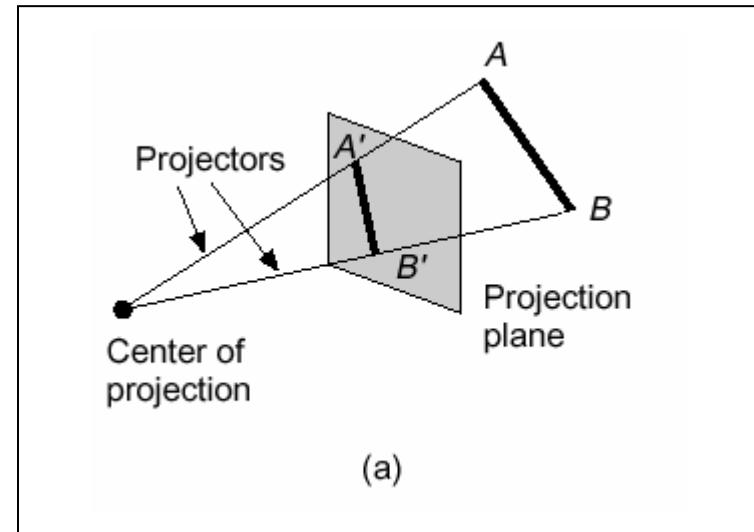
## ■ Паралелна

- ❑ използва се в архитектурни планове и инженерни схеми
- ❑ може да се използва за измервания



## ■ Перспективна

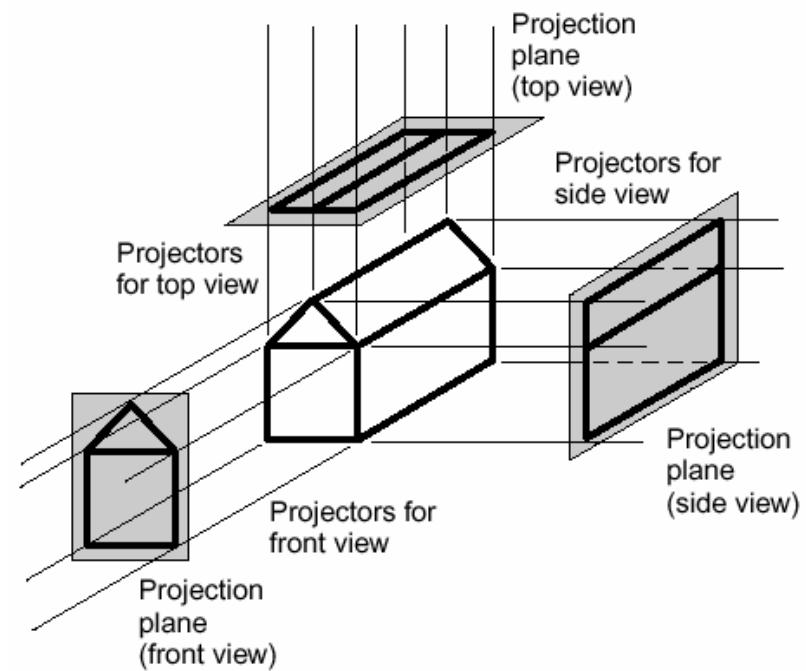
- ❑ използва се в компютърна графика
- ❑ представя реалистично визуализиране за обекти наблюдавани с око или камера



# Паралелни проекции

## ■ *Ортографска проекция*

- използва се за инженерни чертежи на машини и машинни детайли и работни архитектурни чертежи
- **предимства**
  - възможни са точни измервания
    - запазва x и y координатите
    - запазва разстояния и ъгли
  - всички изгледи са с еднакъв машаб
- **недостатъци**
  - не дава “реалистично” тримерно визуализиране на сцената
  - нужни са няколко изгледа за да се постигне 3D представа за обектите



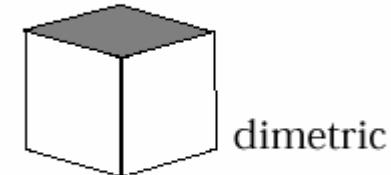
# Паралелни проекции

## ■ Аксонометрични проекции

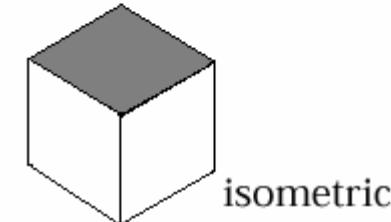
- ❑ същият метод както при ортографската проекция с множество изгледи
- ❑ проекционната равнина не е паралелна на нито една от координатните равнини, паралелните линии са с малени (с перспектива)



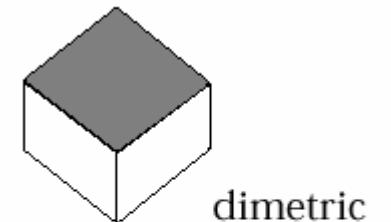
dimetric



dimetric



isometric



dimetric



orthographic

# Паралелни проекции

## ■ Аксонометрични проекции

### □ Триметрична (Trimetric)

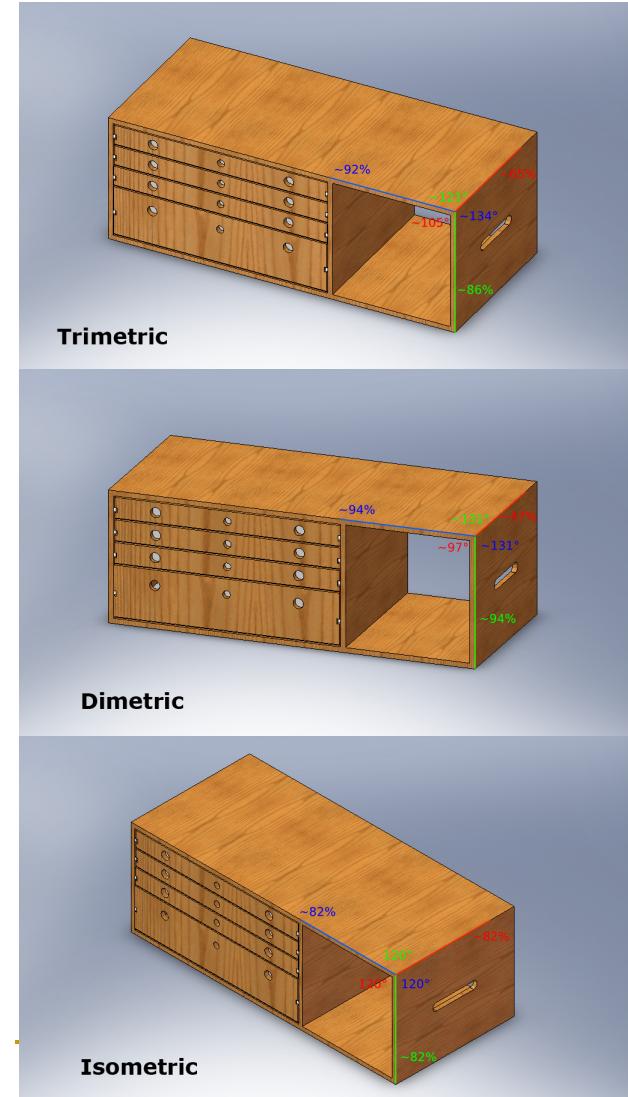
- различни ъгли между трите основни оси, три коефициента на мащабиране

### □ Диметрична (Dimetric)

- ъглите между две от основните оси са равни, два коефициента на мащабиране

### □ Изометрична (Isometric)

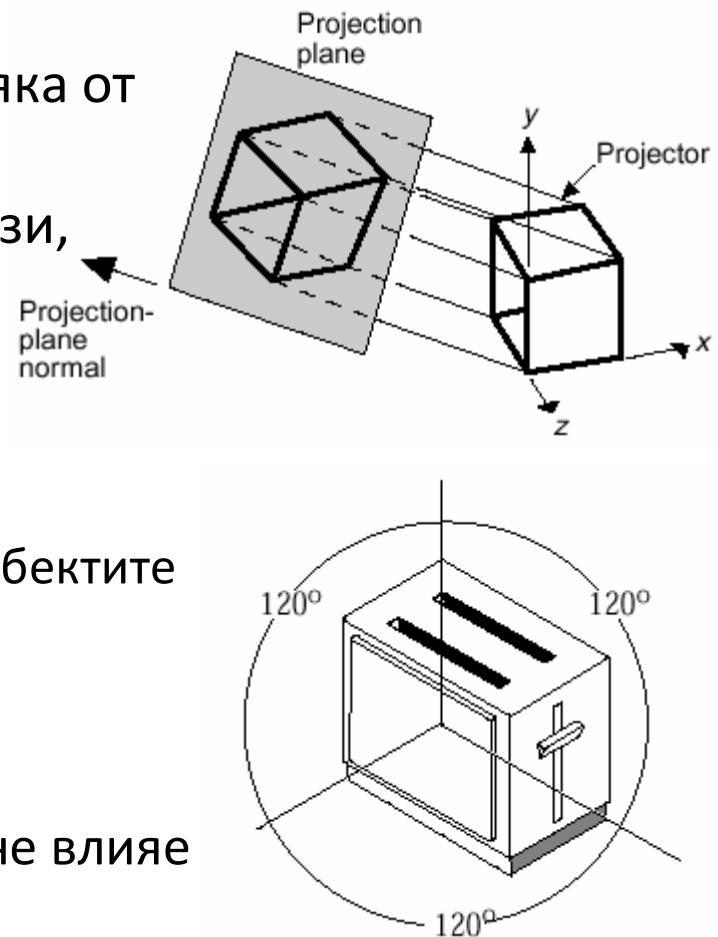
- ъглите между трите основни оси са равни ( $120^\circ$ )
- еднакъв коефициент на мащабиране за всички оси



# Паралелни проекции

## ■ Изометрична проекция

- проекционната равнина пресича всяка от основните оси под ъгъл  $45^\circ$
- използва се за илюстрации в каталоги, дизайн на мебели, 3D моделиране в реално време
- **предимства**
  - не изисква няколко изгледа
  - илюстрира тримерния характер на обектите
  - могат да се правят измервания по протежение на основните оси
- **недостатъци**
  - липсата на перспективно смаляване влияе на визуализирането
  - по-полезна за правоъгълни отколкото за криволинейни форми

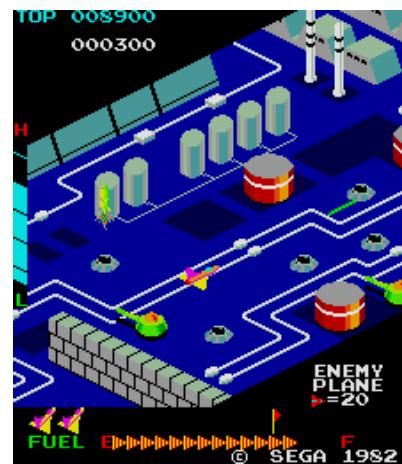


# Паралелни проекции

- Изометричната проекция се използва в компютърните игри от появата им до днес



Q\*Bert



Zaxxon



Virtual Magic Kingdom

# Паралелни проекции

## ■ В действителност

- някои игри използват аксонометрична (тритонометрична) проекция с произволни ъгли
  - погрешно се нарича изометрична или
  - “2.5D” или “три-четвърти”



SimCity IV



StarCraft II

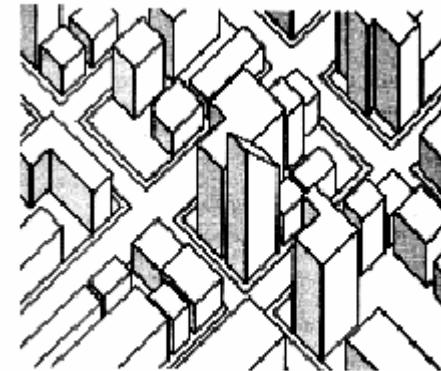
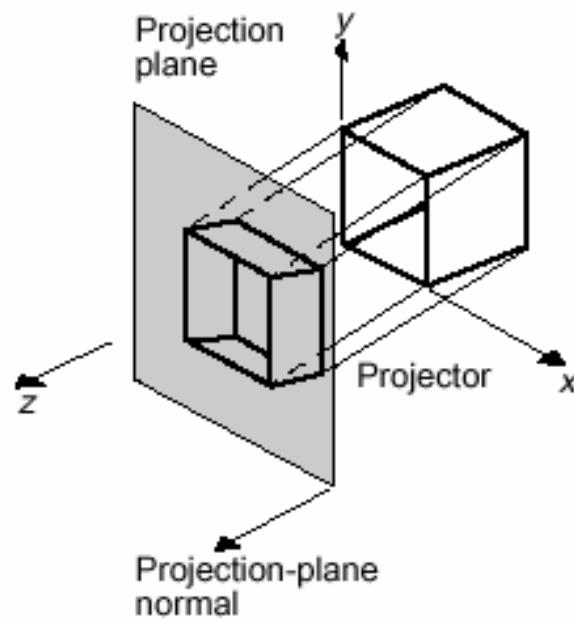
# Паралелни проекции

## ■ *Наклонени проекции (oblique)*

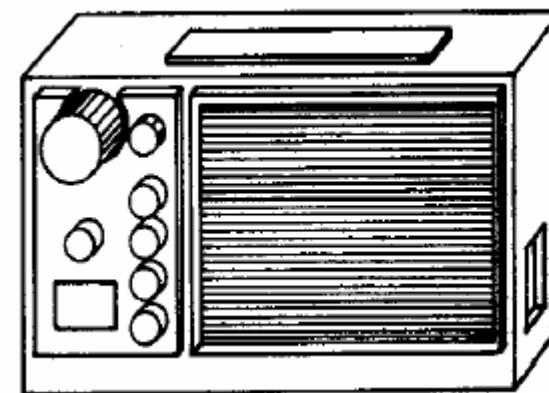
- проекционните лъчи са наклонени под ъгъл спрямо проекционната равнина
- **предимства**
  - може да представи точната форма на една от страните на обект (възможни са точни измервания)
  - по-подходяща за елиптични обекти в сравнение с аксонометричната проекция
  - по-лесно се сравняват размери поради липса на перспективно смаляване
  - представя частично 3D визуализирането на обектите
- **недостатъци**
  - обектите могат да изглеждат изкривени при неправилен избор на позицията на проекционната равнина
    - например окръжностите стават елипси
  - нереалистично визуализиране
    - липсва перспективно скъсяване

# Паралелни проекции

## ■ Наклонена паралелна проекция



Планарна наклонена проекция на град

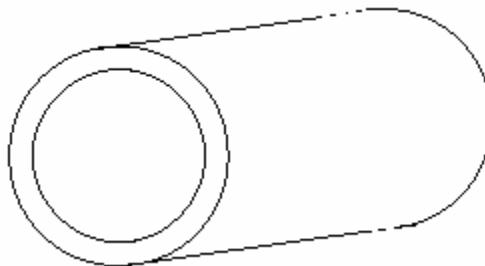


Предна наклонена проекция на радио

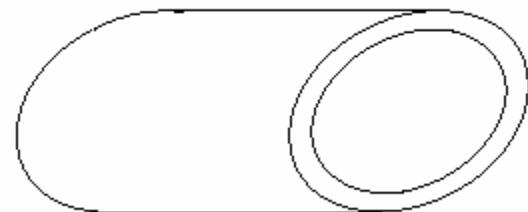
# Паралелни проекции

## ■ Наклонена проекция

- правила за разположението на проекционната равнина
  - паралелна на най-неправилната от основните стени или на тази, която съдържа кръгови или криволинейни повърхнини, или
  - паралелна на най-дългата основна стена на обекта, или
  - паралелна на интересуващата ни стена



Проекционна равнина  
паралелна на кръгова стена



Проекционна равнина, която не е  
паралелна на кръгова стена

# Паралелни проекции

## ■ Наклонена проекция

### □ Cavalier

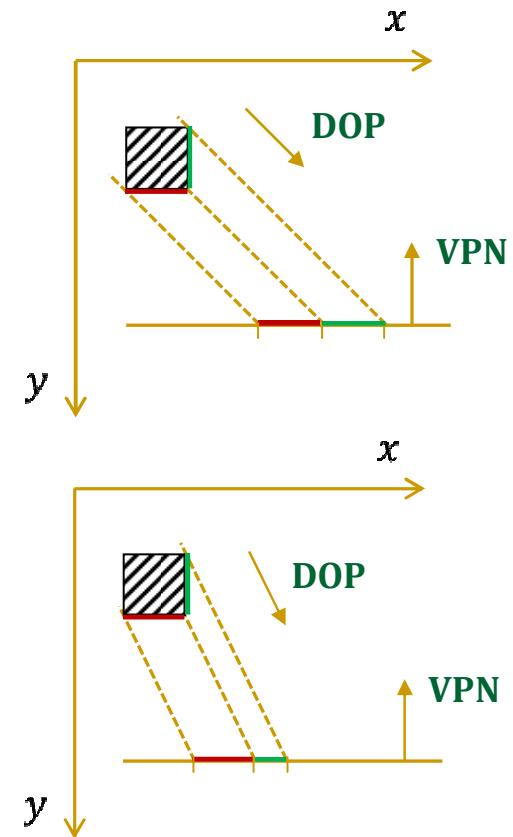
- ъгълът между проекционните оси и проекционната равнина е 30 или 45°
- перпендикулярните стени се проектират в пълен размер

### □ Cabinet

- ъгълът между проекционните оси и проекционната равнина е  $\arctan(2) = 63.4$
- перпендикулярните стени се проектират с два пъти по-малък размер

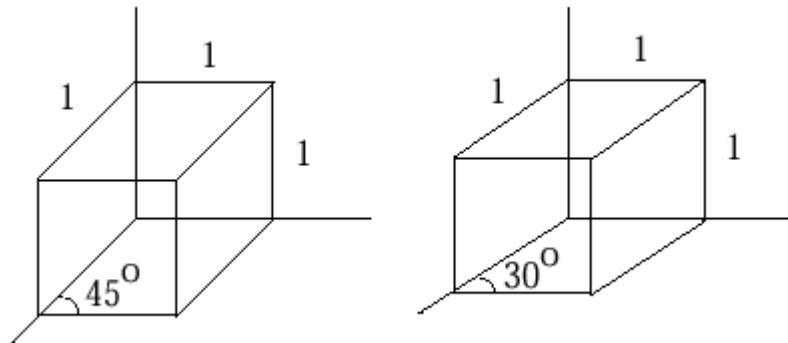
DOP = Direction of Projection – посока на проекция

VPN = View Plane Normal – нормала на равнината на наблюдение

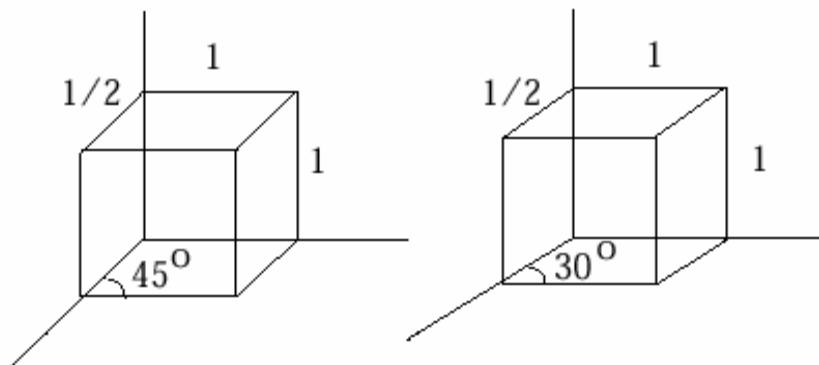


# Паралелни проекции

## ■ Наклонена проекция

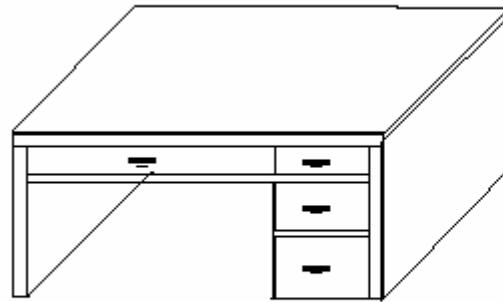


*Cavalier* проекция на единичен куб

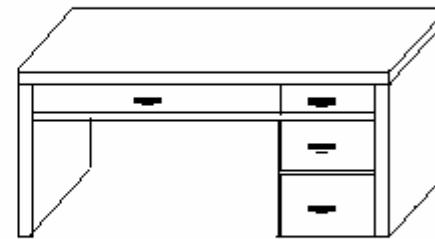


*Cabinet* проекция на единичен куб

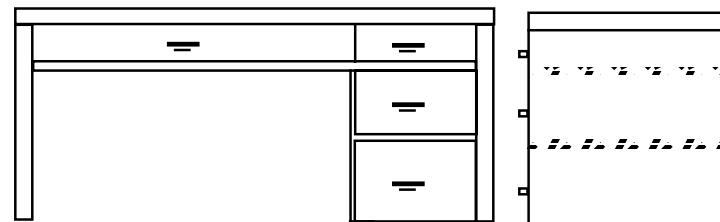
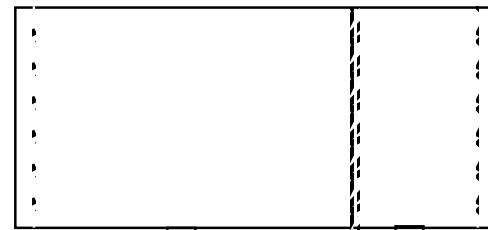
# Паралелни проекции



*Cavalier*



*Cabinet*



Ортографска проекция с множество изгледи

# Паралелни проекции

## 1) *Ортографска*

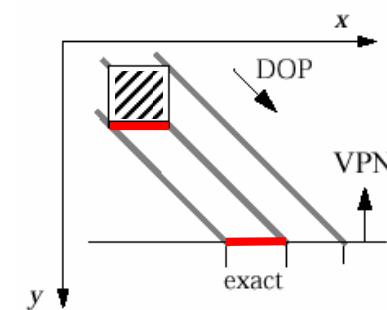
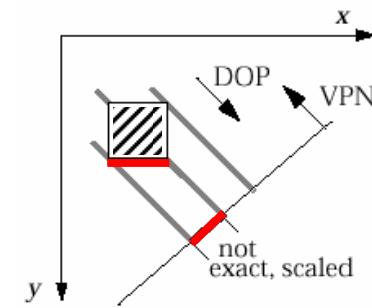
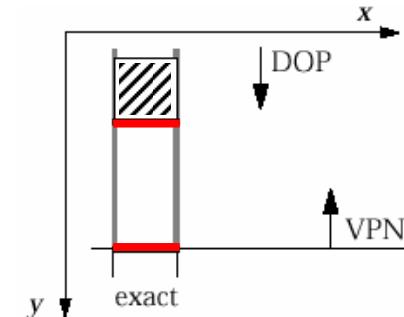
- VPN || основна координатна ос
- DOP || VPN
- визуализира единствена стена, точни измервания

## 2) *Аксонометрична*

- VPN  $\nparallel$  основна координатна ос
- DOP  $\nparallel$  VPN
- всички стени са с малени равномерно

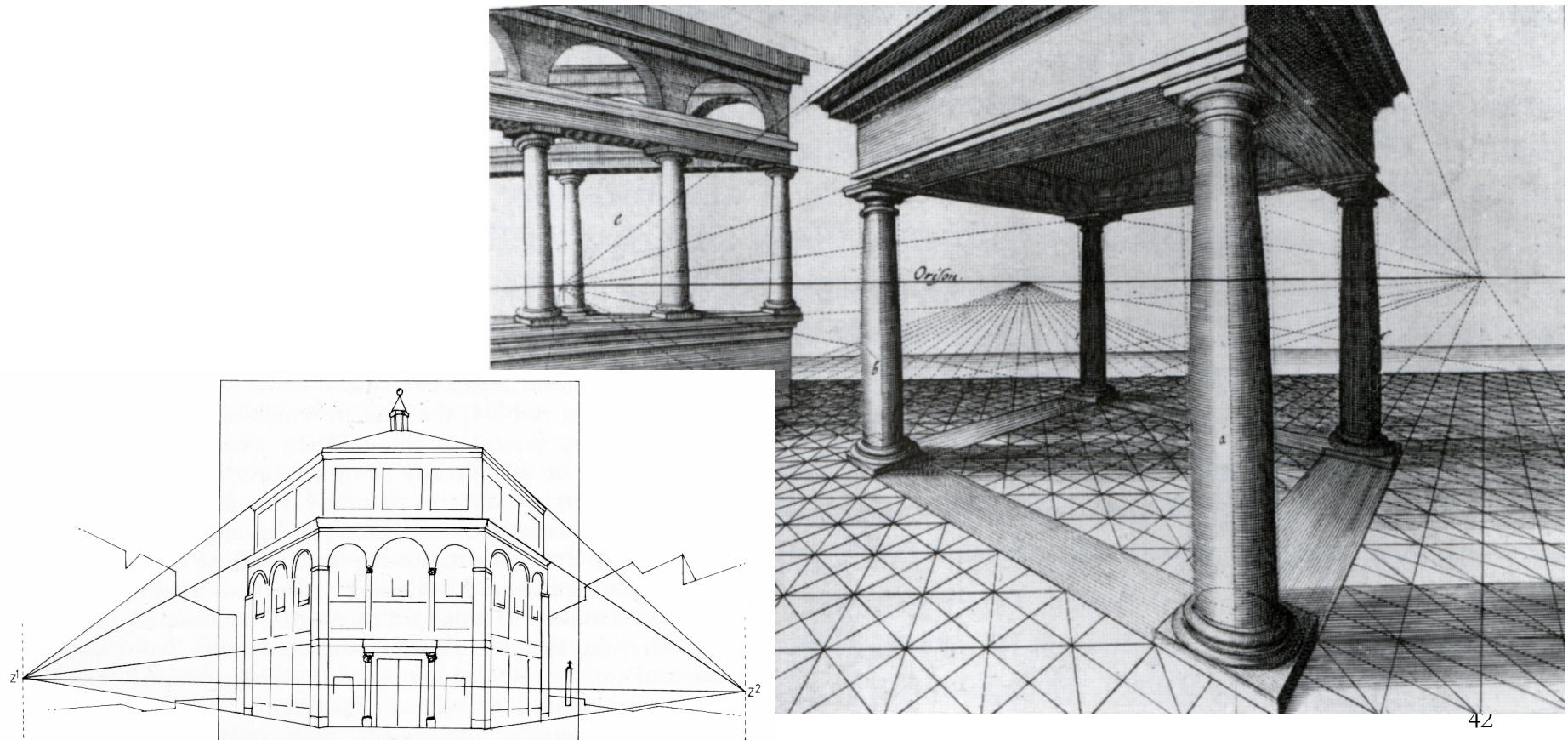
## 3) *Oblique*

- VPN || основна координатна ос
- DOP  $\nparallel$  VPN
- само една от съседните стени е точно проектирана, другите са равномерно с малени



# Перспективни проекции

- Перспективните проекции водят до по-реалистично визуализиране от паралелните проекции

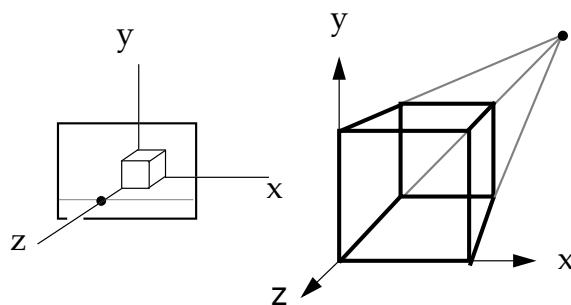


# Перспективни проекции

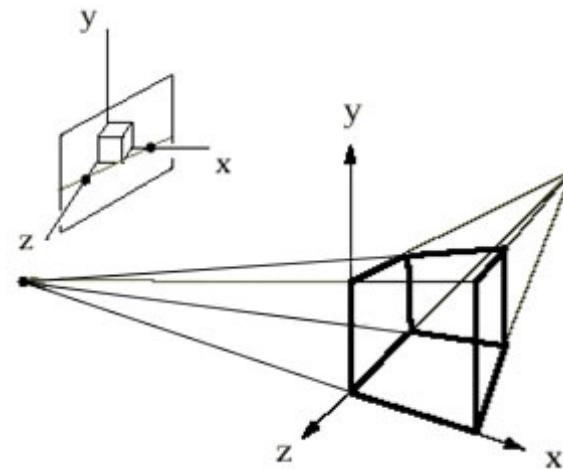
- Използват се в реклама, презентационни архитектурни планове, художествени изкуства
- ***Предимства***
  - реалистично визуализиране на 3D формата на обектите
- ***Недостатъци***
  - не запазват формата и мащаба на обектите
    - освен когато обекта пресича проекционната равнина
- **Разлика от паралелните проекции**
  - паралелните линии, които не са успоредни на проекционната равнина, се пресичат
  - размерите на обектите намаляват с увеличаване на разстоянието
  - смаляването на обектите не е равномерно

# Перспективни проекции

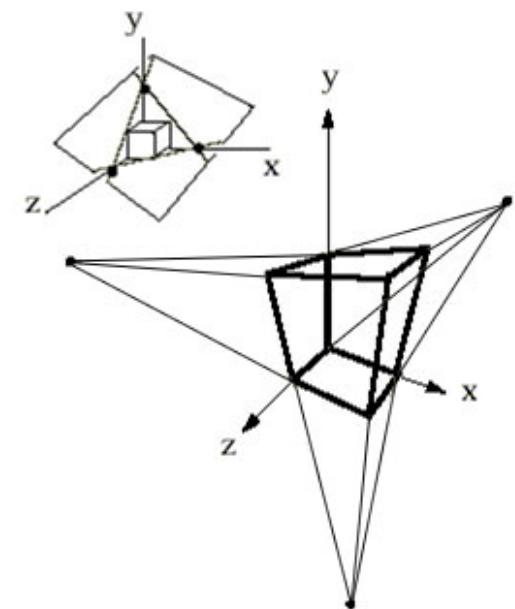
## ■ Точки на пресичане



Перспективна проекция  
с **една** точка  
(точка на пресичане  
върху оста z)



Перспективна  
проекция с **две** точки  
(точка на пресичане  
върху оста z и оста x)

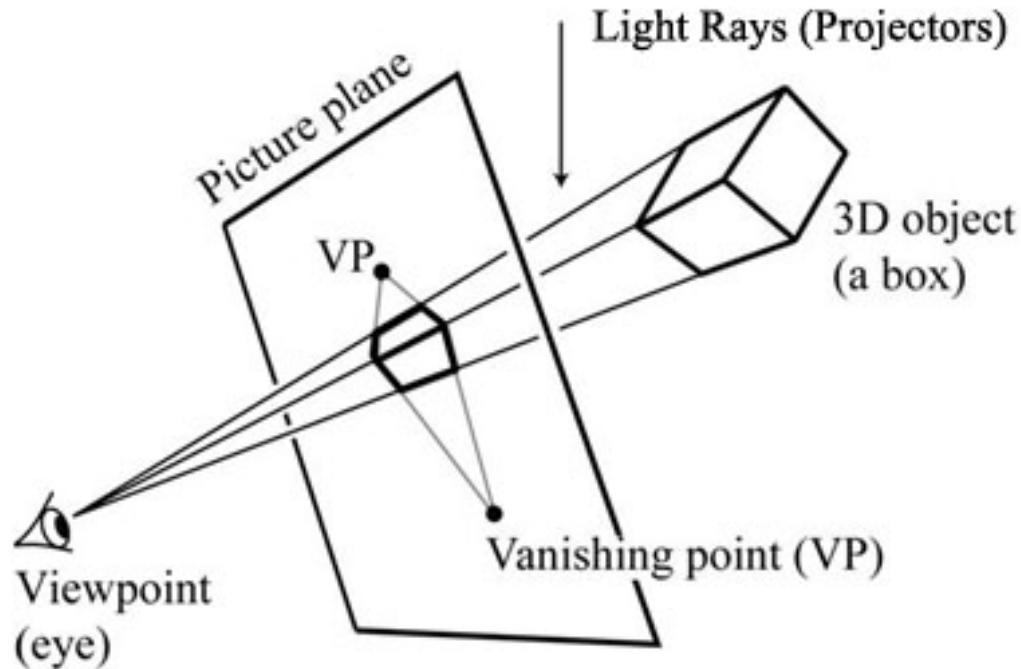


Перспективна  
проекция с **три** точки  
(точка на пресичане  
върху осите x, y, z)

# Перспективни проекции

## ■ Точка на наблюдение

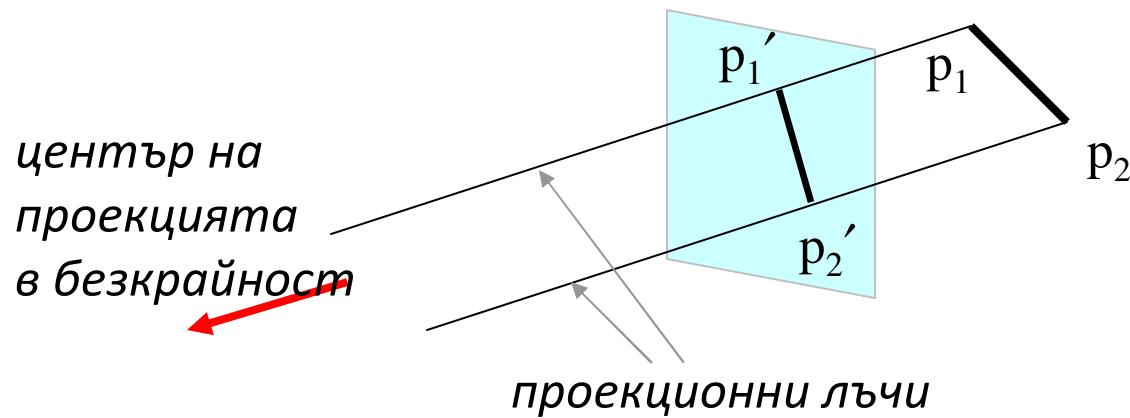
□ *viewpoint*



# Паралелна проекция

## ■ *Ортогонални паралелни проекции*

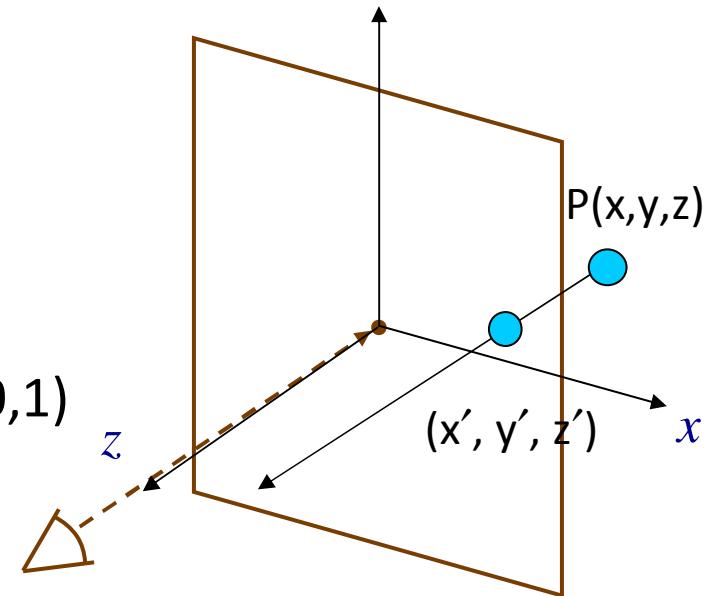
- ❑ проекционните лъчи са перпендикулярни на равнината на проекция (и успоредни на една от основните оси)
- ❑ проекционната равнина минава през центъра на координатната система



# Паралелна проекция

## ■ По оста z

- ❑ равнината на проекция е  $z = 0$
- ❑ посоката на проекция е  $d = -k$ ,  $k = (0,0,1)$



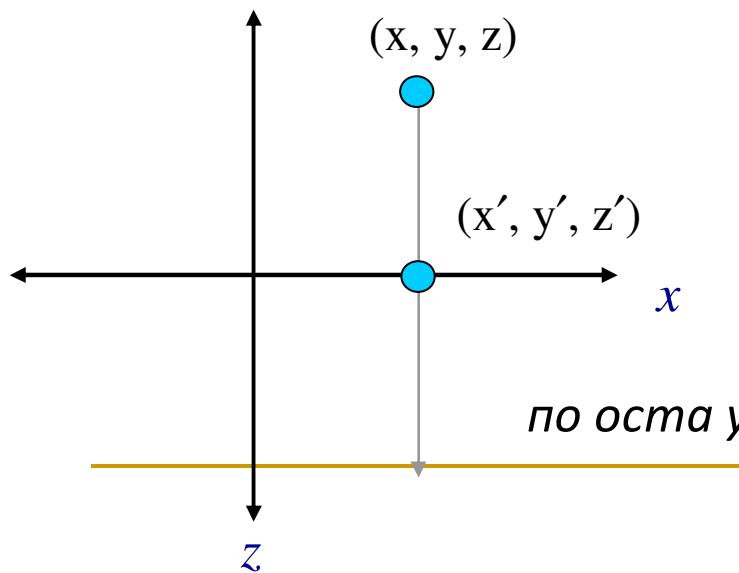
- Дадена е точка  $P = (x, y, z)$
- Какви са координатите на проекцията на т.Р –  $(x', y', z')$

# Паралелна проекция

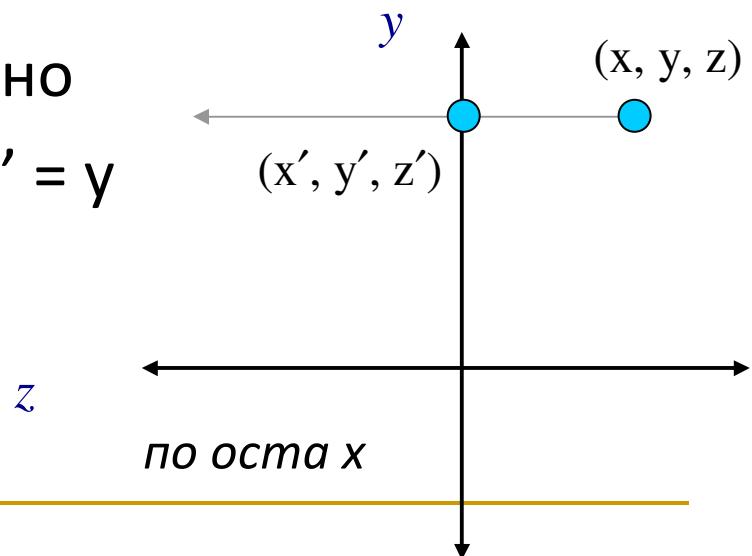
- Уравнението на проекционния лъч, минаващ през точката и успореден на оста  $z$  е

$$L = P + td = P - tk = (x, y, z-t)$$

- В равнината  $z = 0$  точката на пресичане с проекционния лъч  $(x, y, 0)$



Следователно  
 $z' = 0, x' = x, y' = y$



# Паралелна проекция

## ■ *Ортогонални паралелни проекции*

<i>по оста z</i>	<i>по оста y</i>	<i>по оста x</i>
$M_z = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$	$M_y = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$	$M_x = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

# Паралелна проекция

## ■ Наклонени паралелни проекции

- посоката на проекция се определя от вектор  $d$

$$d = (dx, dy, dz), dz \neq 0$$

- уравнението на проекционен лъч, минаващ през точка

$P_1 = (x_1, y_1, z_1)$  с посока  $d$  е

$$L = P_1 + td$$

$$\begin{cases} x = x_1 + t \cdot dx \\ y = y_1 + t \cdot dy \\ z = z_1 + t \cdot dz \end{cases}$$

в равнината  $z = 0$ :  $t = -\frac{z_1}{dz}$

или

$$\begin{cases} x_1' = x_1 - \frac{z_1}{dz} \cdot dx \\ y_1' = y_1 - \frac{z_1}{dz} \cdot dy \end{cases}$$

# Паралелна проекция

## ■ Наклонени паралелни проекции

$$M_{par} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{dx}{dz} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{dy}{dz} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

# Перспективна проекция

## ■ Допускания

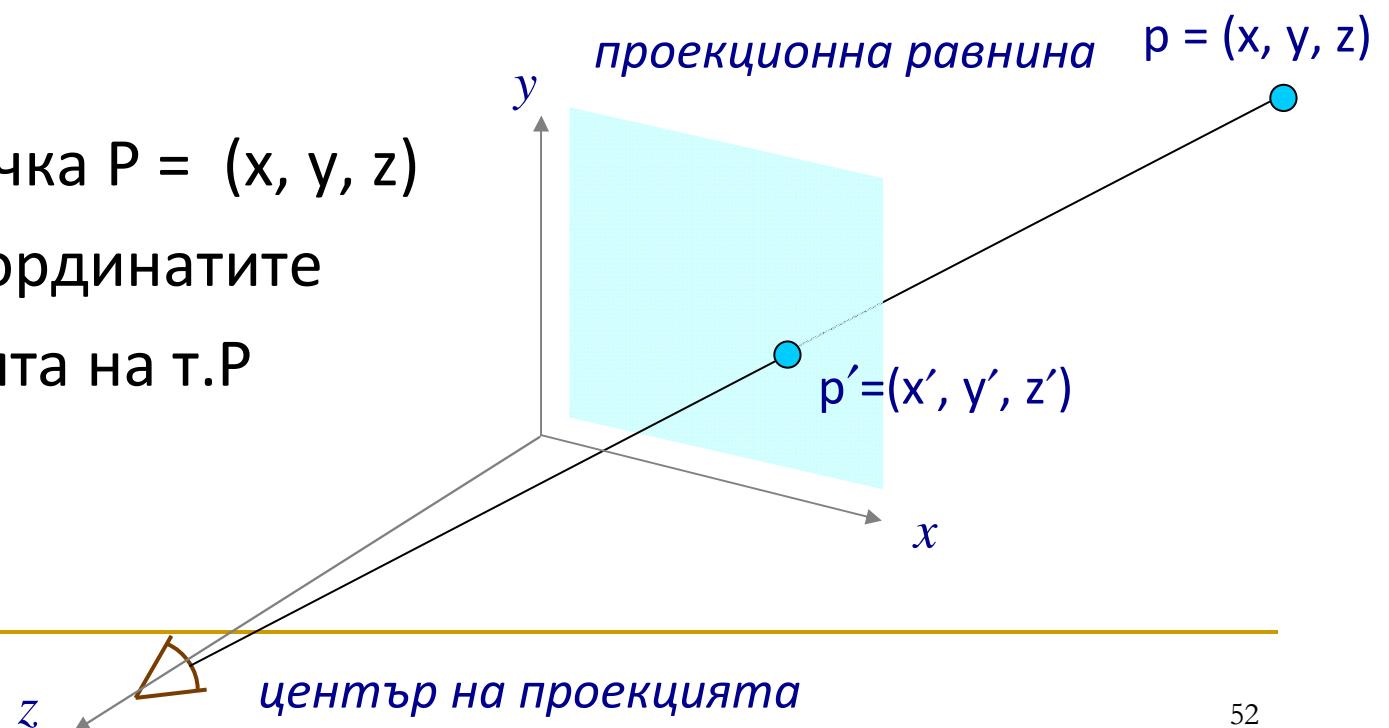
- ❑ проекционната равнина е перпендикулярна на оста z и е разположена в  $z = 0$
- ❑ центърът на проекцията е в  $z = d$

## ■ Дадена е точка $P = (x, y, z)$

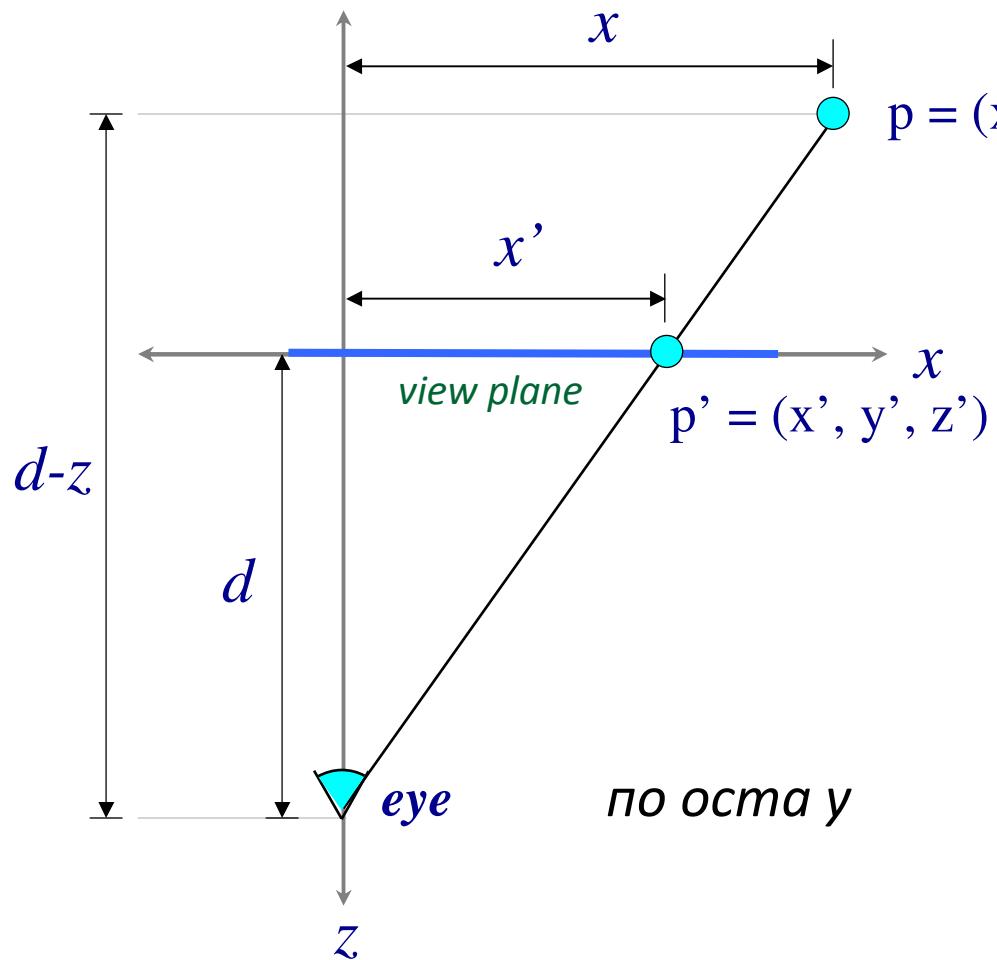
## ■ Какви са координатите

на проекцията на т.Р

$(x', y', z')$



# Перспективна проекция



$$\frac{x'}{d} = \frac{x}{d - z}$$

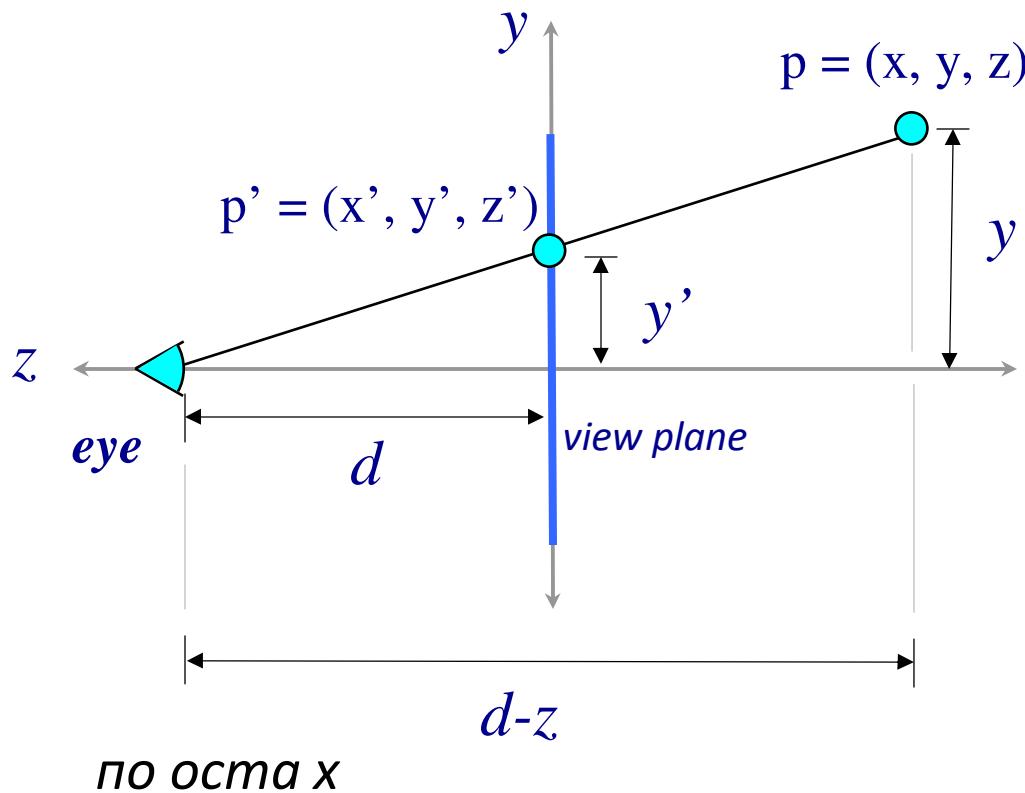
$$x' = \frac{xd}{d - z}$$

$$x' = \frac{x}{\frac{d - z}{d}}$$

$$x' = \frac{x}{1 - \frac{z}{d}}$$

(подобни триъгълници)

# Перспективна проекция



$$\frac{y'}{d} = \frac{y}{d - z}$$

$$y' = \frac{yd}{d - z}$$

$$y' = \frac{y}{\frac{d - z}{d}}$$

$$y' = \frac{y}{1 - \frac{z}{d}}$$

(подобни триъгълници)

# Перспективна проекция

■ Следовательно

$$x' = \frac{x}{1 - \frac{z}{d}} \quad y' = \frac{y}{1 - \frac{z}{d}} \quad z' = 0$$

$$(x', y', z') = \left( \frac{x}{1 - \frac{z}{d}}, \frac{y}{1 - \frac{z}{d}}, 0 \right)$$

# Перспективна проекция

- В матрична форма
- Следователно

$$\begin{bmatrix} \frac{x}{1 - \frac{z}{d}} \\ \frac{y}{1 - \frac{z}{d}} \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b & c & d \\ e & f & g & h \\ i & j & k & l \\ m & n & o & p \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\frac{x}{1 - \frac{z}{d}} = ax + by + cz + d, \text{ или } a = \frac{1}{1 - \frac{z}{d}}, b = 0, c = 0, d = 0$$

$$\frac{y}{1 - \frac{z}{d}} = ex + fy + gz + h, \text{ или } e = 0, f = \frac{1}{1 - \frac{z}{d}}, g = 0, h = 0$$

$$0 = ix + jy + kz + l, \text{ или } i = 0, j = 0, k = 0, l = 0$$

$$1 = mx + ny + oz + p, \text{ или } m = 0, n = 0, o = 0, p = 1$$

# Перспективна проекция

- В матрична форма

$$M_{bad} = \begin{bmatrix} \frac{1}{1 - \frac{z}{d}} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{1 - \frac{z}{d}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Какво не е наред с тази матрица?
- Стойностите на коефициентите в матрицата зависят от координатите на точката
  - т.е. необходима е отделна матрица за всяка точка!

# Перспективна проекция

- Декартови координати

$$\left( \frac{x}{1 - \frac{z}{d}}, \quad \frac{y}{1 - \frac{z}{d}}, \quad \frac{0}{1 - \frac{z}{d}} \right)$$

- Хомогенни координати

$$\begin{pmatrix} x & y & 0 & 1 - \frac{z}{d} \end{pmatrix}$$

# Перспективна проекция

- В матрична форма

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ 0 \\ 1 - \frac{z}{d} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b & c & d \\ e & f & g & h \\ i & j & k & l \\ m & n & o & p \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Следователно

$$x = ax + by + cz + d, \text{ или } , a = 1, b = 0, c = 0, d = 0$$

$$y = ex + fy + gz + h, \text{ или } , e = 0, f = 1, g = 0, h = 0$$

$$0 = ix + jy + kz + l, \text{ или } , i = 0, j = 0, k = 0, l = 0$$

$$1 - \frac{z}{d} = mx + ny + oz + p, \text{ или } , m = 0, n = 0, o = -\frac{1}{d}, p = 1$$

# Перспективна проекция

- В матрична форма

$$M_{per} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{d} & 1 \end{bmatrix}$$

# КРАЙ

---

Следваща тема:  
3D визуализация